

T220 推进器

✧ 功率 180W 向前推力 8.5 KG 向后推力 2.6 KG

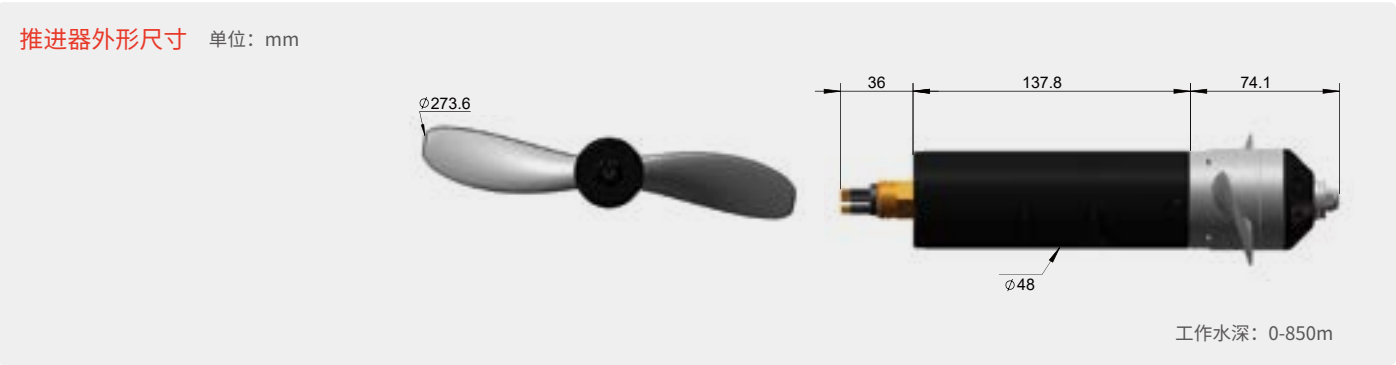
- 适用于小型 ROV 或 φ300mm 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 ±10rpm。



技术参数

● 常用型号

额定转速：	560r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	48VDC/60VDC/72VDC/100VDC/120VDC /150VDC/200VDC/230VDC/260VDC/300VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋 ♂ 右旋 ♀	信号电源：	12VDC(±5%) ， ≤ 210mA
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	无
温度：	储存温度：-40~70℃， 工作温度：-5~40℃	控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN



选型参数

工作水深	外形尺寸（mm）	长度（mm）	空中重量（kg）	水中重量（kg）	连接器型号	可选电压等级
0-850	φ273.6	248	1.74	1.35	MCBH8M	48~300VDC

注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

T260 推进器

* 功率 530W 向前推力 6.5 KG 向后推力 3 KG

- 适用于小型 ROV 或 $\phi 300\text{mm}$ 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 $\pm 10\text{rpm}$ 。

技术参数

额定转速：	2000r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	48VDC/60VDC/72VDC/100VDC/120VDC /150VDC/200VDC/230VDC/260VDC/300VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋 ⚙ 右旋 ⚙	信号电源：	12VDC($\pm 5\%$) ， $\leq 210\text{mA}$
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	黑色
温度：	储存温度：-40~70℃， 工作温度：-5~40℃	控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN



● 常用型号

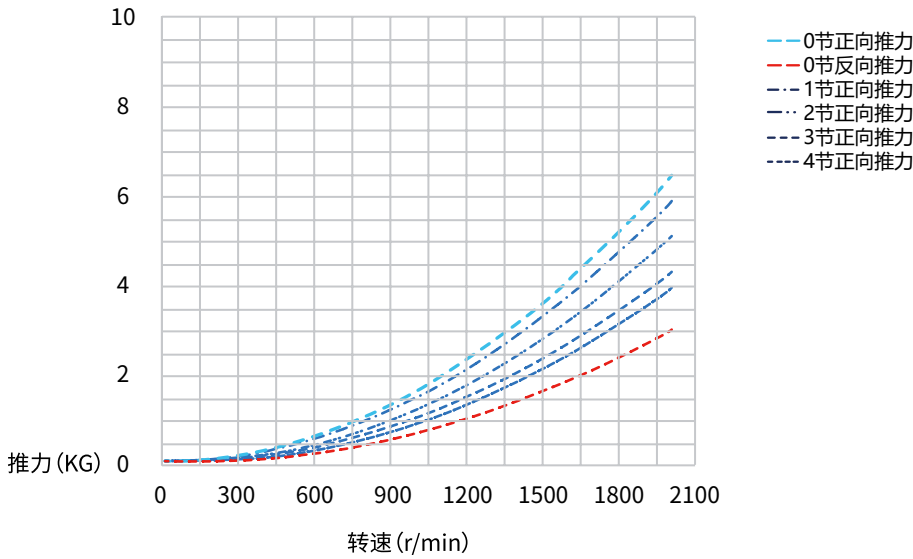
选型参数

工作水深	外形尺寸 (mm)	长度 (mm)	空中重量 (kg)	水中重量 (kg)	连接器型号	可选电压等级
0-850 & 0-1500	$\phi 100$	252	1.2~1.3	0.8~0.9	MCBH8M	48~300VDC
0-3000 & 0-6000	$\phi 100$	252	1.9	1.2	MCPBOF8M	油管外径 3/4" 油管弯曲外径 3"
全海深	$\phi 100$	252	1.9	1.2	PBOF8M	

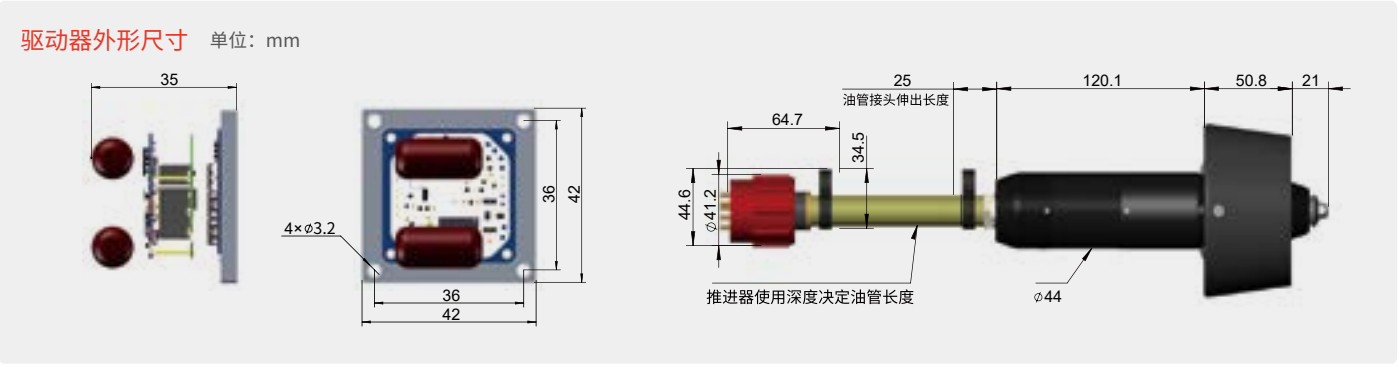
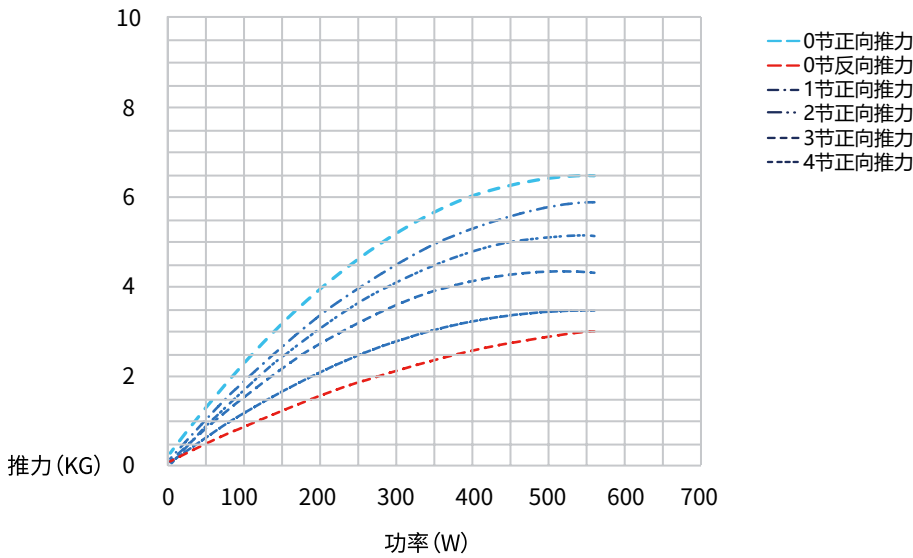
注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

推力曲线

推力与转速关系表1



推力与输入功率关系表2



T270S 推进器

* 功率 400W 向前推力 5 KG 向后推力 5 KG

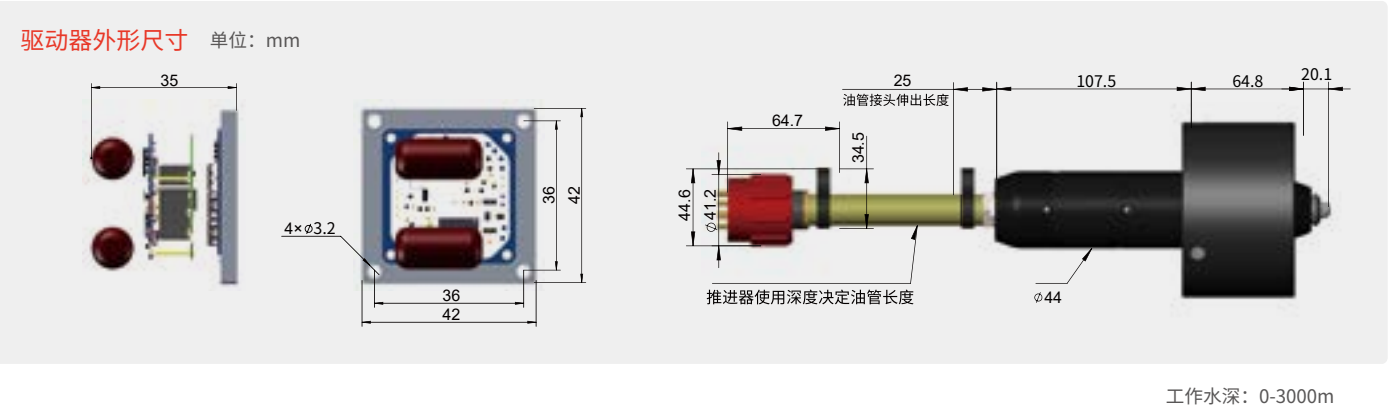
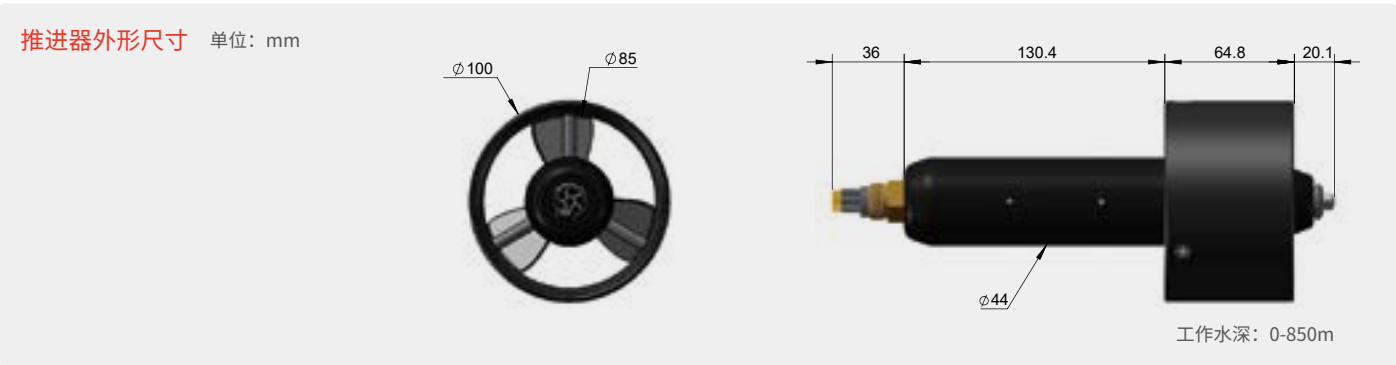
- 适用于小型 ROV 或 $\phi 300\text{mm}$ 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 $\pm 10\text{rpm}$ 。



技术参数

常用型号

额定转速：	2600r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	48VDC/60VDC/72VDC/100VDC/120VDC /150VDC/200VDC/230VDC/260VDC/300VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋 ⚙ 右旋 ⚙	信号电源：	12VDC($\pm 5\%$) ， $\leq 210\text{mA}$
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	黑色
温度：	储存温度：-40~70℃， 工作温度：-5~40℃	控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN

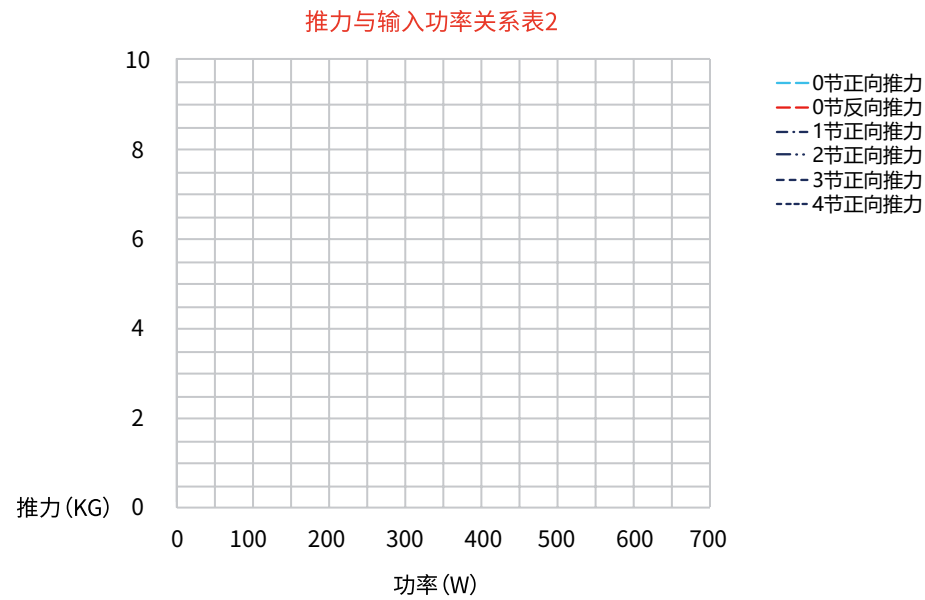
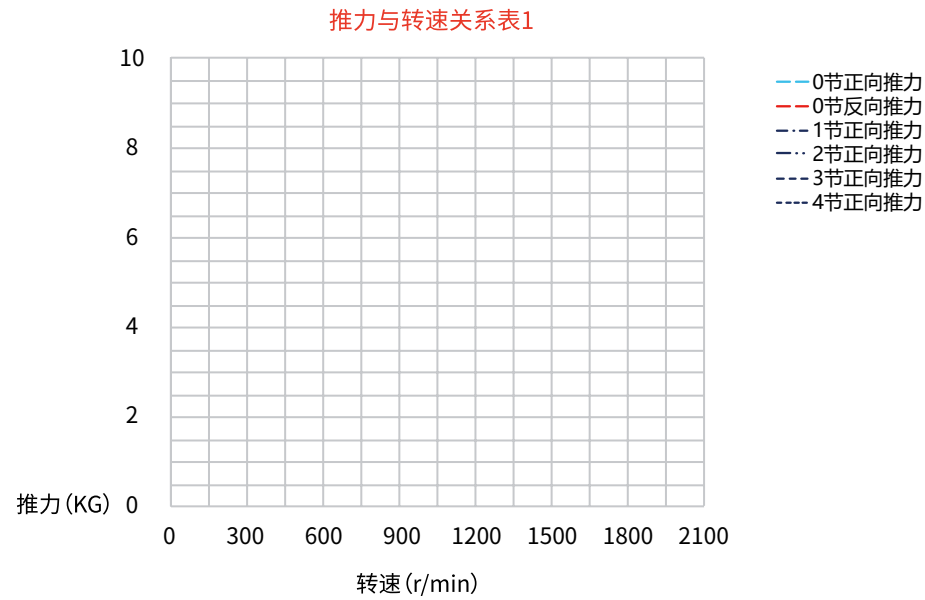


选型参数

工作水深	外形尺寸（mm）	长度（mm）	空中重量（kg）	水中重量（kg）	连接器型号	可选电压等级
0-850 & 0-1500	$\phi 100$	252	1.1~1.2	0.8~0.9	MCBH8M	48~300VDC
0-3000 & 0-6000	$\phi 100$	252	1.8	1.2	MCPBOF8M	油管外径 3/4"
全海深	$\phi 100$	252	1.8	1.2	PBOF8M	油管弯曲外径 3"

注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

推力曲线



T280 推进器

* 功率 500W 向前推力 6.5 KG 向后推力 6.5 KG

- 适用于小型 ROV 或 $\varphi 300\text{mm}$ 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 $\pm 10\text{rpm}$ 。

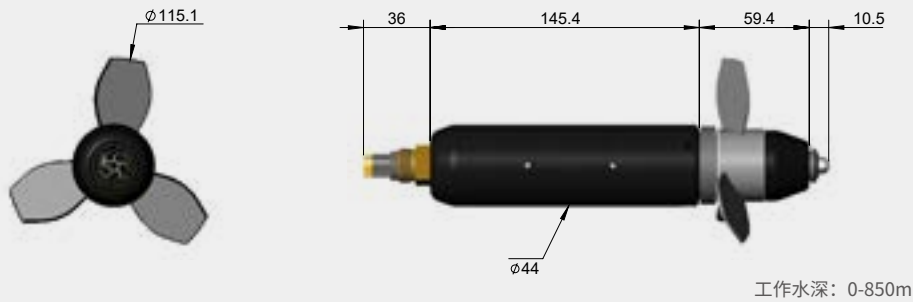


技术参数

额定转速：	2300r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	48VDC/60VDC/72VDC/100VDC/120VDC /150VDC/200VDC/230VDC/260VDC/300VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋 ⚙ 右旋 ⚙	信号电源：	12VDC($\pm 5\%$) ， $\leq 210\text{mA}$
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	无
温度：	储存温度：-40~70℃， 工作温度：-5~40℃	控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN

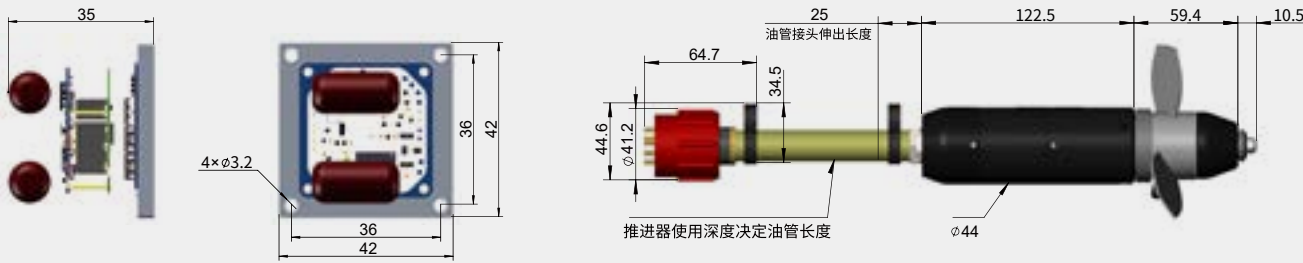
常用型号

推进器外形尺寸 单位：mm



工作水深：0-850m

驱动器外形尺寸 单位：mm



工作水深：0-3000m

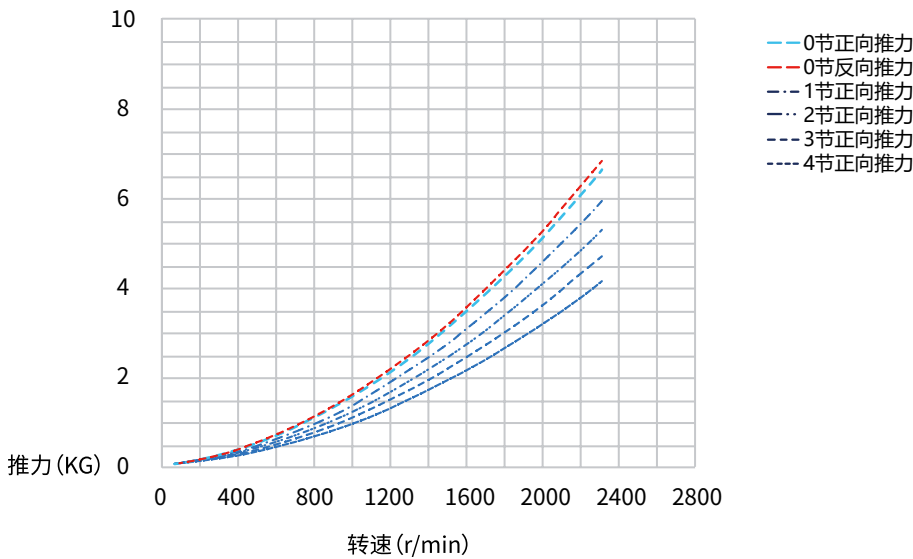
选型参数

工作水深	外形尺寸 (mm)	长度 (mm)	空中重量 (kg)	水中重量 (kg)	连接器型号	可选电压等级
0-850 & 0-1500	$\phi 115$	252	1.2~1.3	0.8~0.9	MCBH8M	48~300VDC
0-3000 & 0-6000	$\phi 115$	252	1.9	1.2	MCPBOF8M	油管外径 3/4"
全海深	$\phi 115$	252	1.9	1.2	PBOF8M	油管弯曲外径 3"

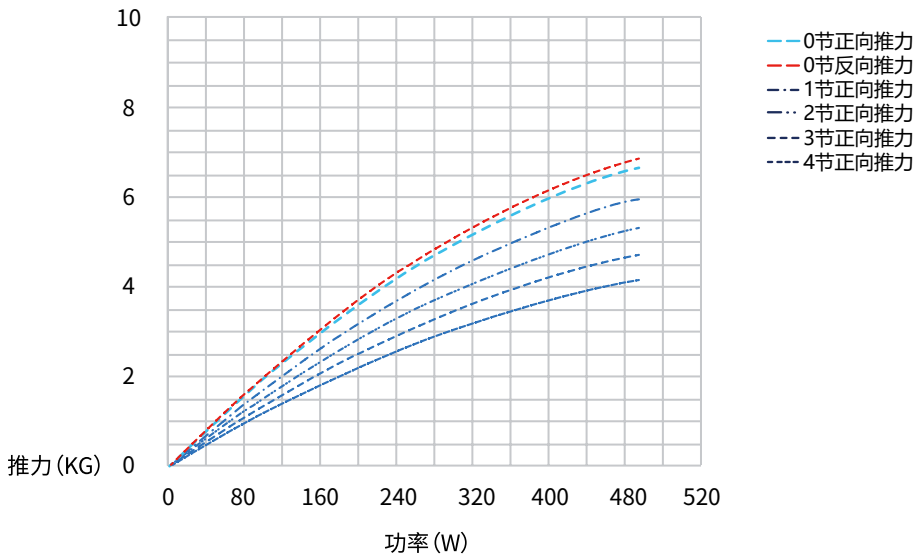
注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

推力曲线

推力与转速关系表1



推力与输入功率关系表2



T280S 推进器

* 功率 500W 向前推力 7.3 KG 向后推力 7.3 KG

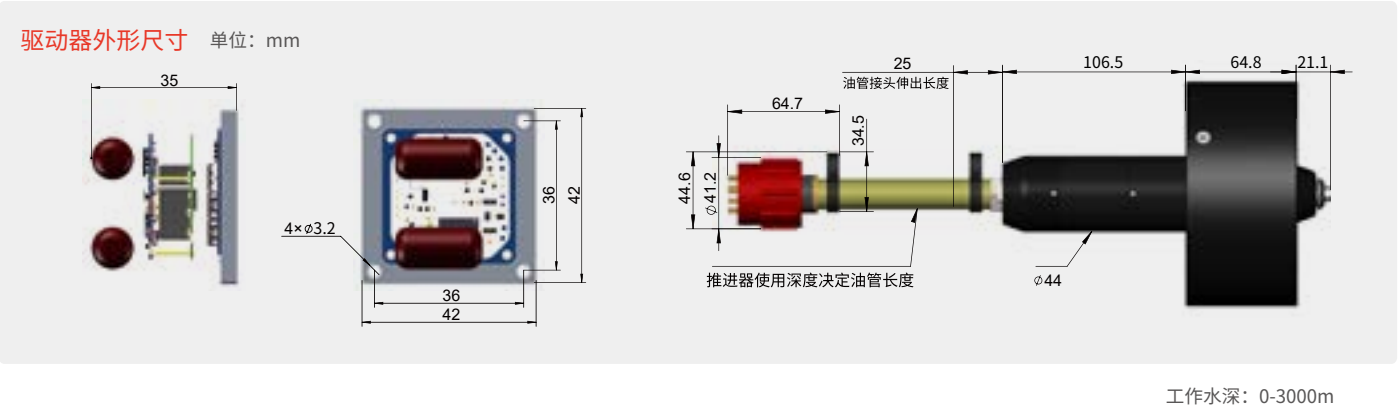
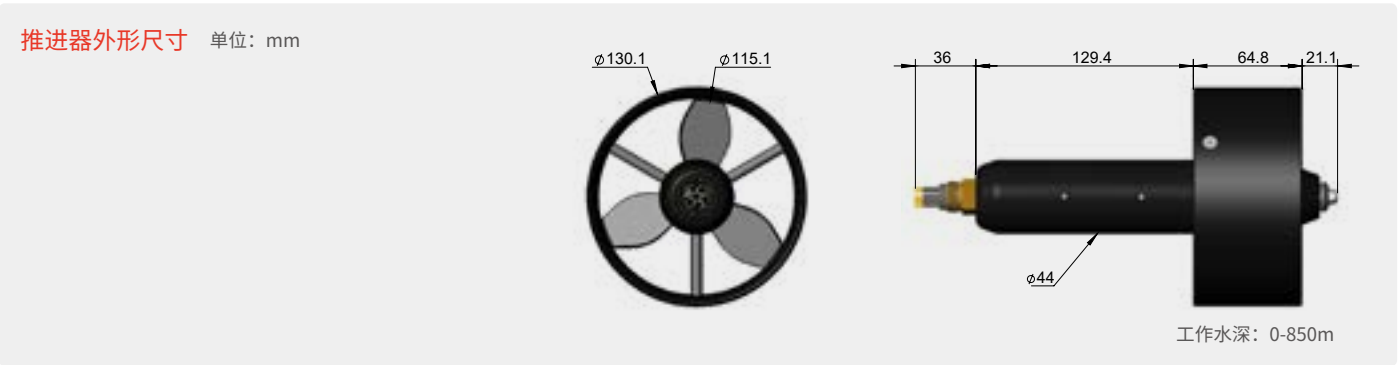
- 适用于小型 ROV 或 $\varphi 300\text{mm}$ 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 $\pm 10\text{rpm}$ 。



技术参数

常用型号

额定转速：	2480r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	48VDC/60VDC/72VDC/100VDC/120VDC /150VDC/200VDC/230VDC/260VDC/300VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋 ⚙ 右旋 ⚙	信号电源：	12VDC($\pm 5\%$) ， $\leq 210\text{mA}$
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	黑色
温度：	储存温度：-40~70℃， 工作温度：-5~40℃	控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN

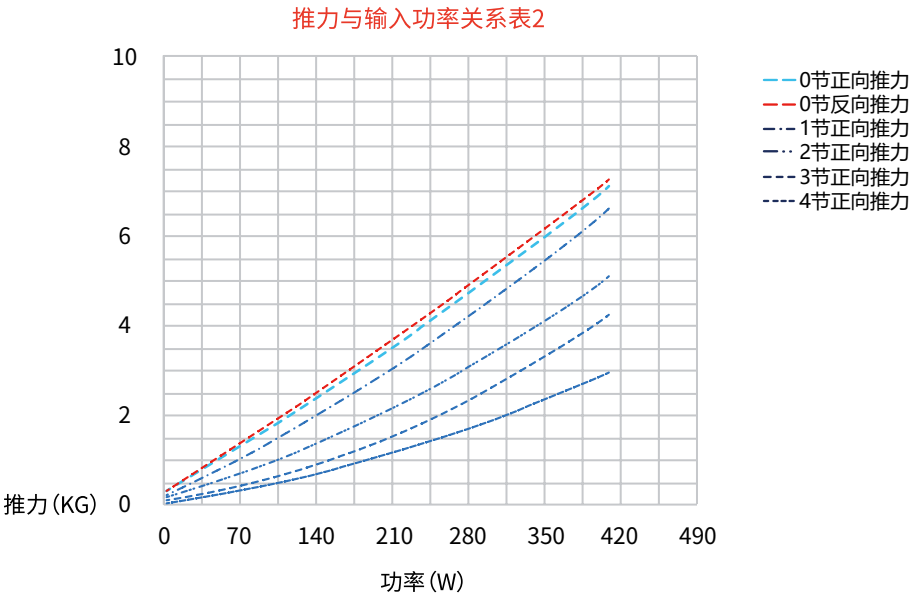
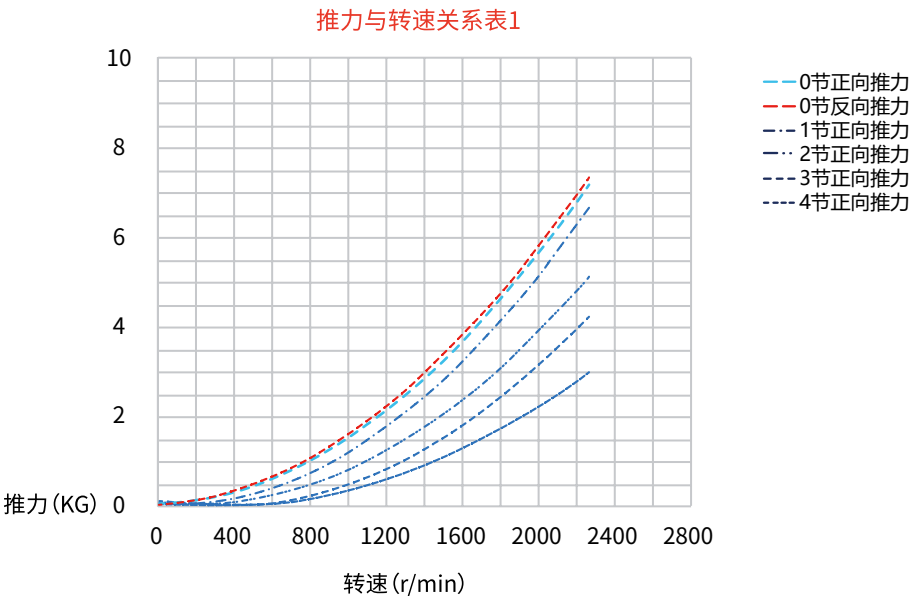


选型参数

工作水深	外形尺寸（mm）	长度（mm）	空中重量（kg）	水中重量（kg）	连接器型号	可选电压等级
0-850 & 0-1500	$\phi 130$	252	1.3~1.5	1.0	MCBH8M	48~300VDC
0-3000 & 0-6000	$\phi 130$	252	2.1	1.4	MCPBOF8M	油管外径 3/4"
全海深	$\phi 130$	252	2.1	1.4	PBOF8M	油管弯曲外径 3"

注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

推力曲线



T300 推进器

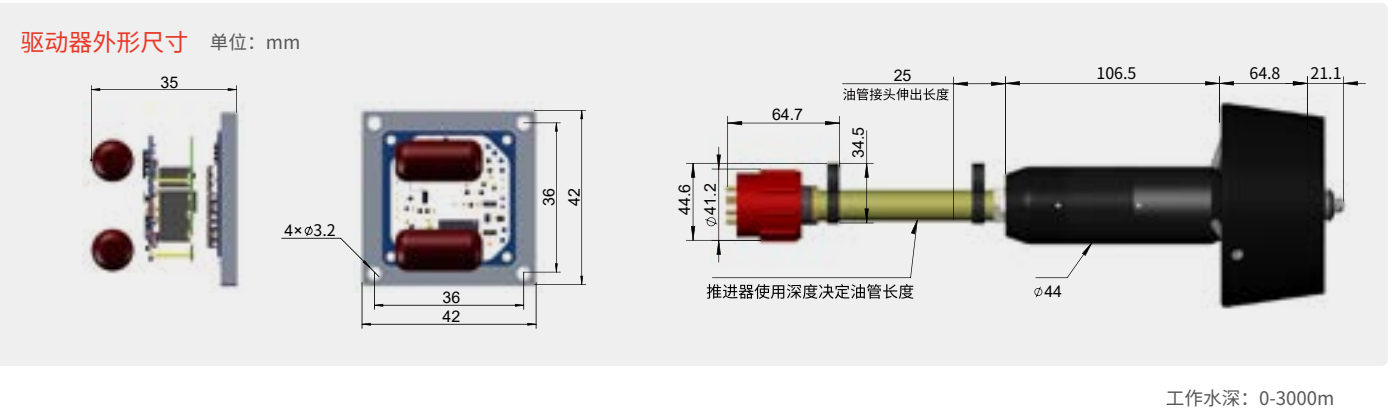
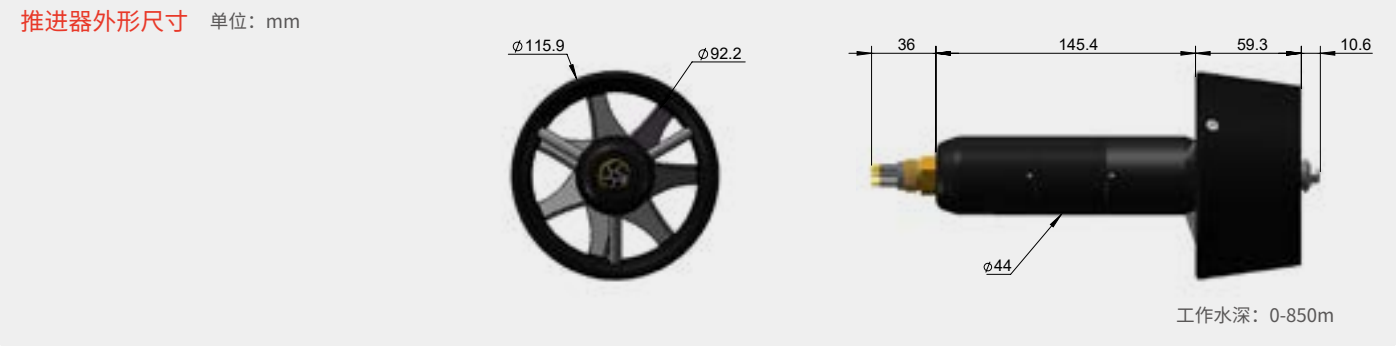
＊ 功率 500W 向前推力 8.3 KG 向后推力 5.1 KG

- 适用于小型 ROV 或 φ300mm 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 ±10rpm。



常用型号

额定转速：	2480r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	48VDC/60VDC/72VDC/100VDC/120VDC /150VDC/200VDC/230VDC/260VDC/300VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋 ⌚ 右旋 ⌚	信号电源：	12VDC(±5%) ， ≤ 210mA
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	黑色
温度：	储存温度：-40~70℃， 工作温度：-5~40℃	控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN

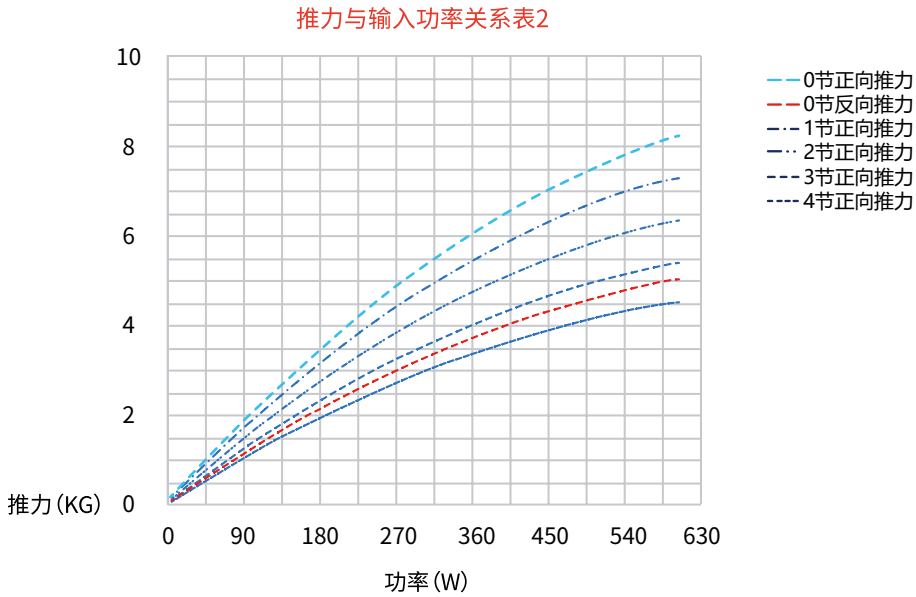
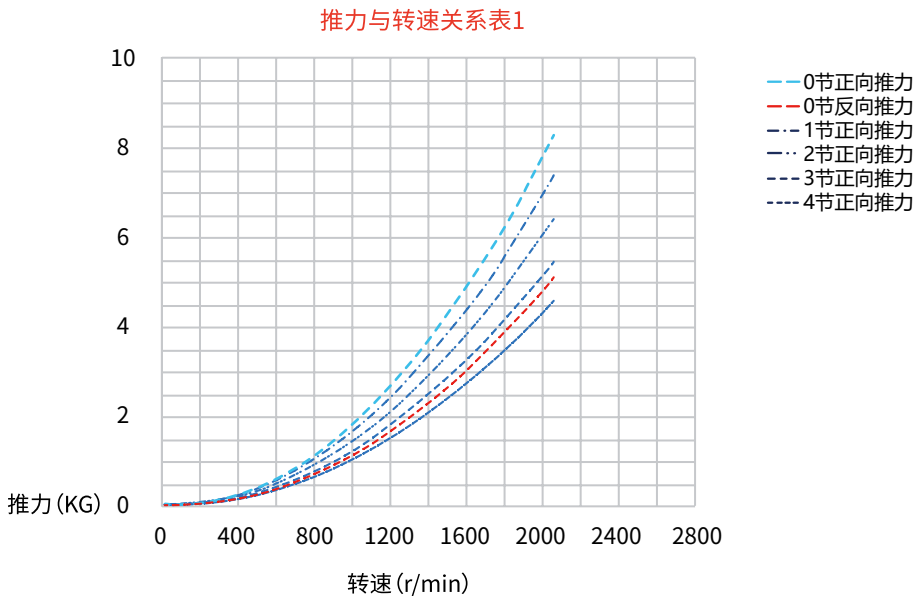


选型参数

工作水深	外形尺寸（mm）	长度（mm）	空中重量（kg）	水中重量（kg）	连接器型号	可选电压等级
0-850 & 0-1500	φ116	252	1.3~1.5	0.9~1.1	MCBH8M	48~300VDC
0-3000 & 0-6000	φ116	252	2.1	1.4	MCPBOF8M	油管外径 3/4"
全海深	φ116	252	2.1	1.4	PBOF8M	油管弯曲外径 3"

注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

推力曲线



T430 推进器

* 功率 500W 向前推力 8 KG 向后推力 8 KG

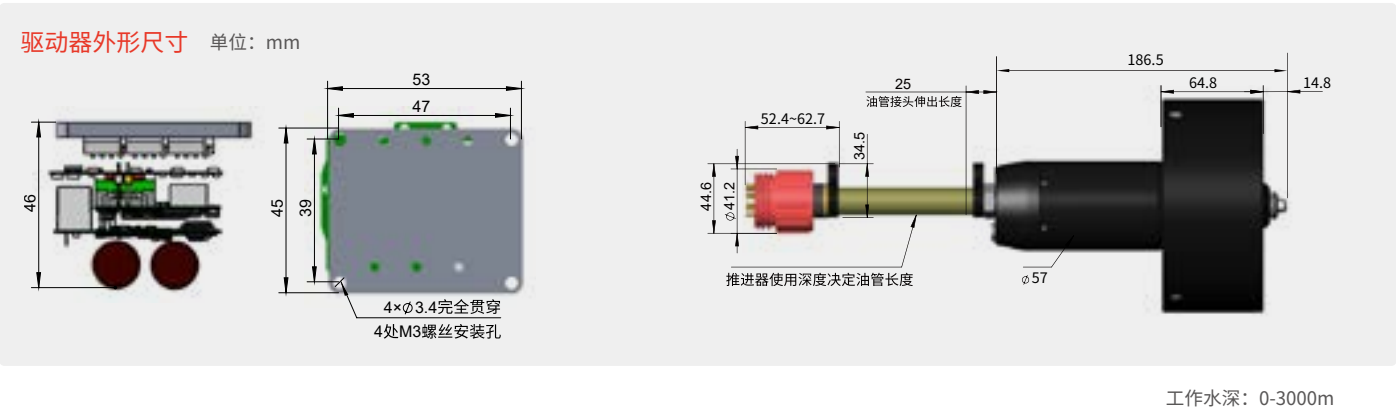
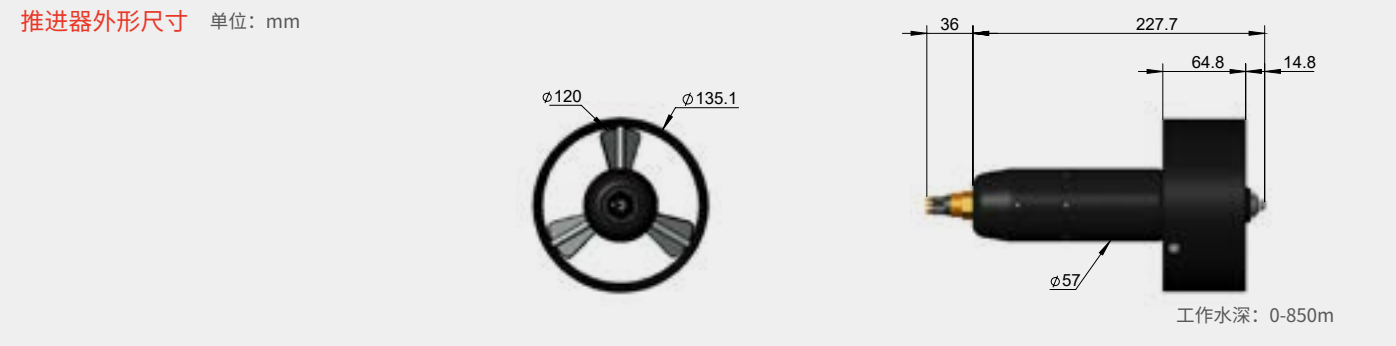
- 适用于小型 ROV 或 φ300mm 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 ±10rpm。



技术参数

常用型号

额定转速：	2700r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	48VDC/60VDC/72VDC/100VDC/120VDC /150VDC/200VDC/230VDC/260VDC/300VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋 ⌚ 右旋 ⌚	信号电源：	12VDC(±5%) ， ≤ 210mA
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	黑色
温度：	储存温度：-40~70℃， 工作温度：-5~40℃	控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN

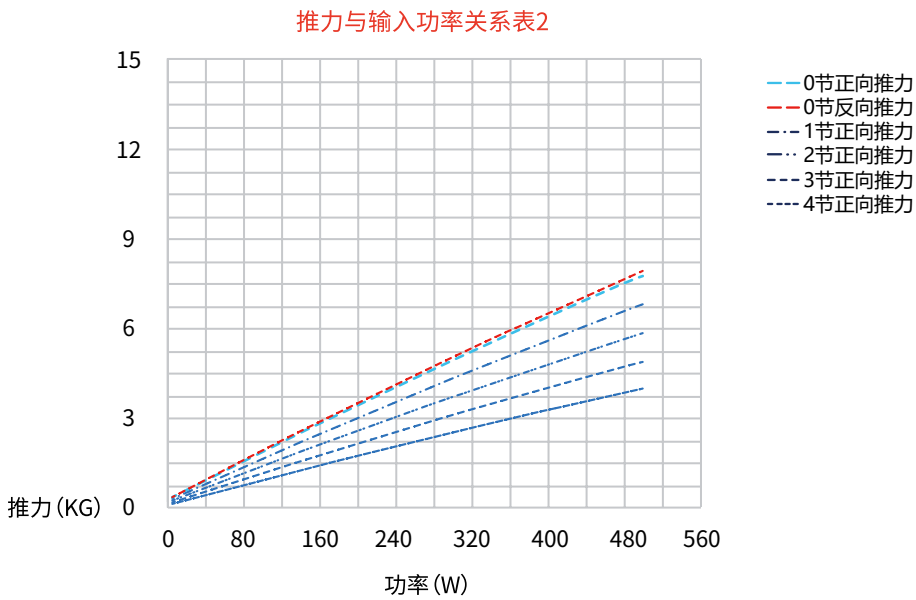
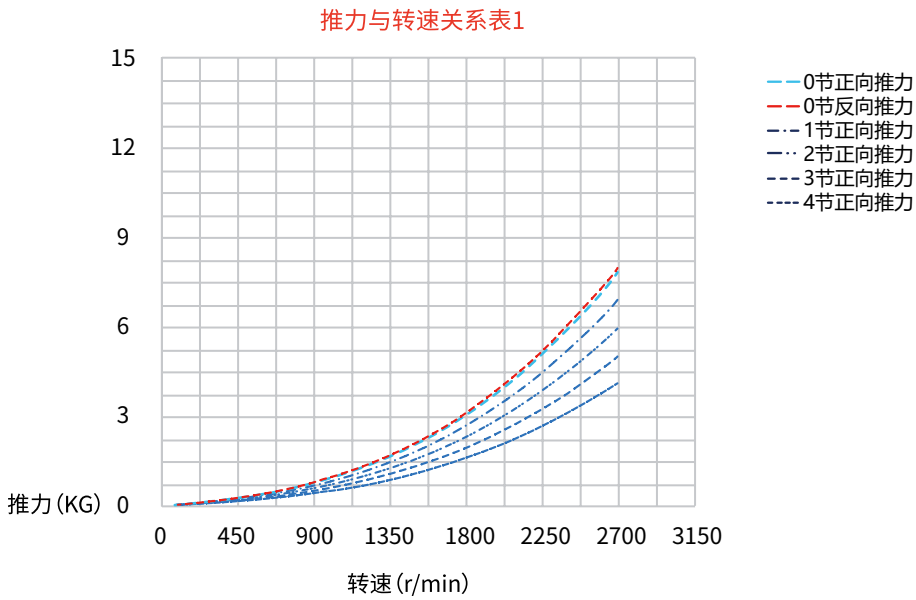


选型参数

工作水深	外形尺寸（mm）	长度（mm）	空中重量（kg）	水中重量（kg）	连接器型号	可选电压等级
0-850 & 0-1500	φ135.1	263.7	1.8~2.1	1.2~1.5	MCBH8M	48~300VDC
0-3000 & 0-6000	φ135.1	263.7	2	1.6	MCPBOF8M	油管外径 3/4"
全海深	φ135.1	263.7	2	1.6	PBOF8M	油管弯曲外径 3"

注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

推力曲线



T530 推进器

* 功率 1000W 向前推力 18 KG 向后推力 18 KG

- 适用于小型 ROV 或 φ300mm 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 ±10rpm。

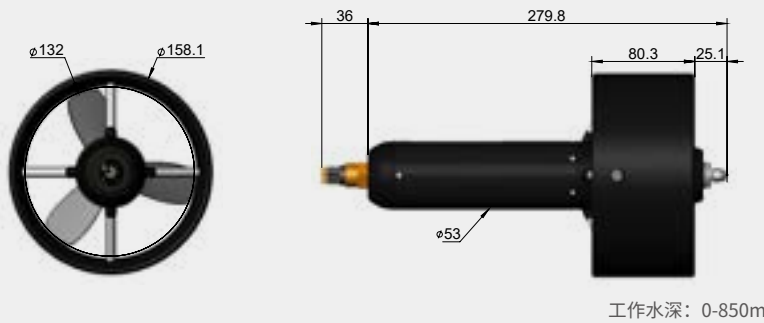


技术参数

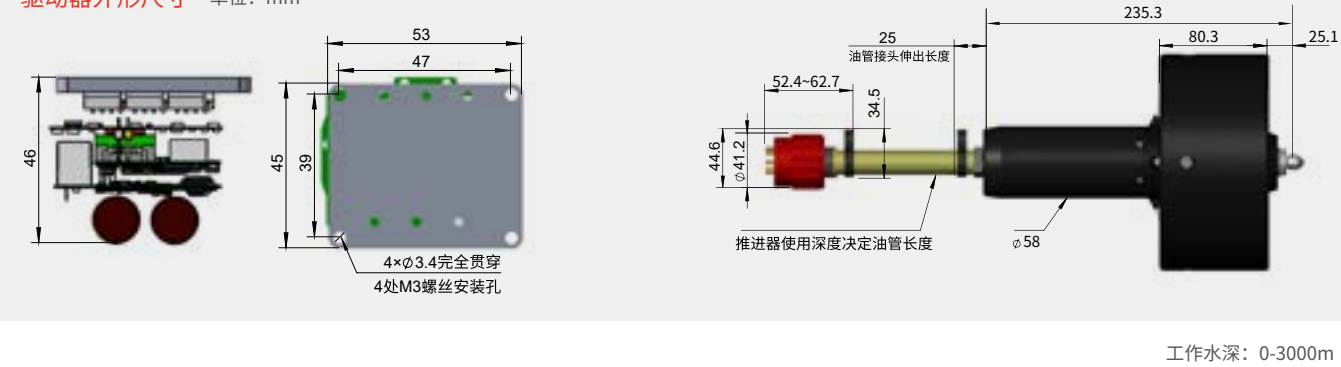
常用型号

额定转速：	2500r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	48VDC/60VDC/72VDC/100VDC/120VDC /150VDC/200VDC/230VDC/260VDC/300VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋 ⚙ 右旋 ⚙	信号电源：	12VDC(±5%) ， ≤ 210mA
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	黑色
温度：	储存温度：-40~70℃， 工作温度：-5~40℃	控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN

推进器外形尺寸 单位：mm



驱动器外形尺寸 单位：mm



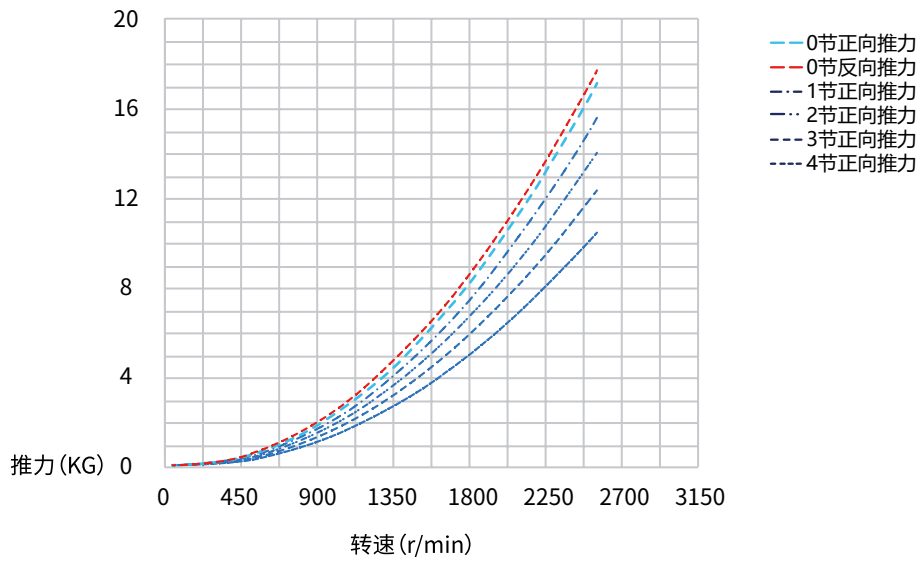
选型参数

工作水深	外形尺寸（mm）	长度（mm）	空中重量（kg）	水中重量（kg）	连接器型号	可选电压等级
0-850 & 0-1500	φ151.8	315.8	2.5~2.9	1.7~1.9	MCBH8M	48~300VDC
0-3000 & 0-6000	φ151.8	273.9	3.5	2.4	MCPBOF8M	油管外径 3/4"
全海深	φ151.8	273.9	3.5	2.4	PBOF8M	油管弯曲外径 3"

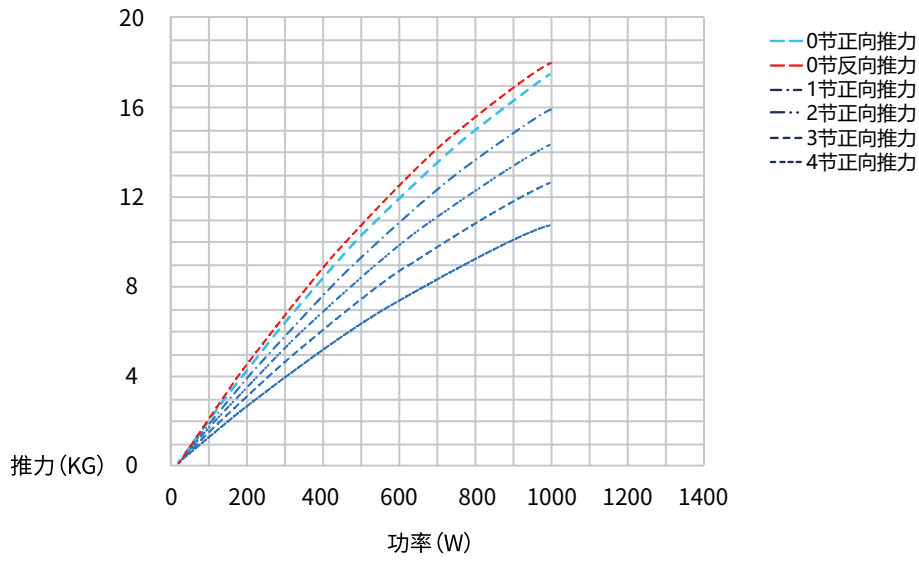
注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

推力曲线

推力与转速关系表1



推力与输入功率关系表2



T540 推进器

* 功率 950W 向前推力 14 KG 向后推力 14 KG

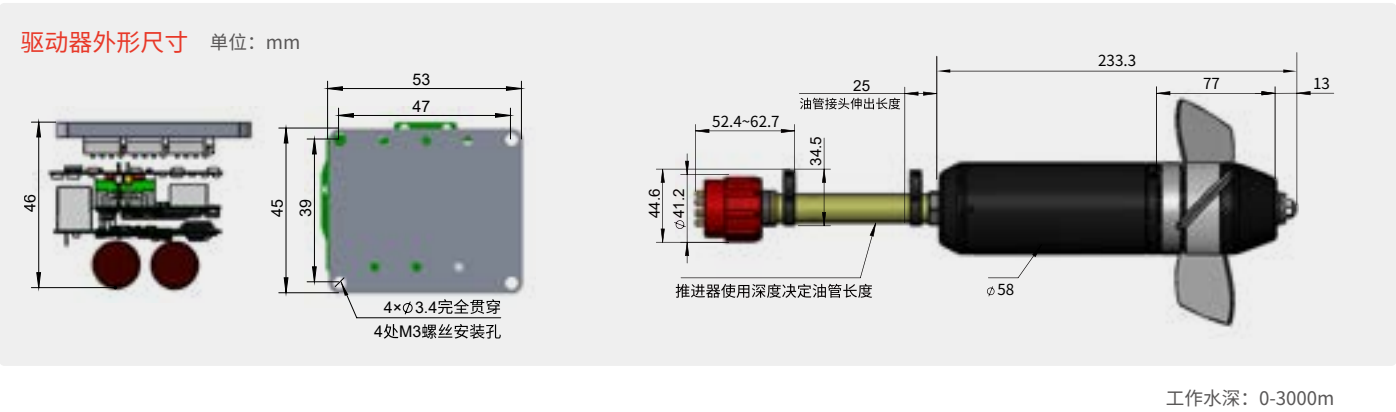
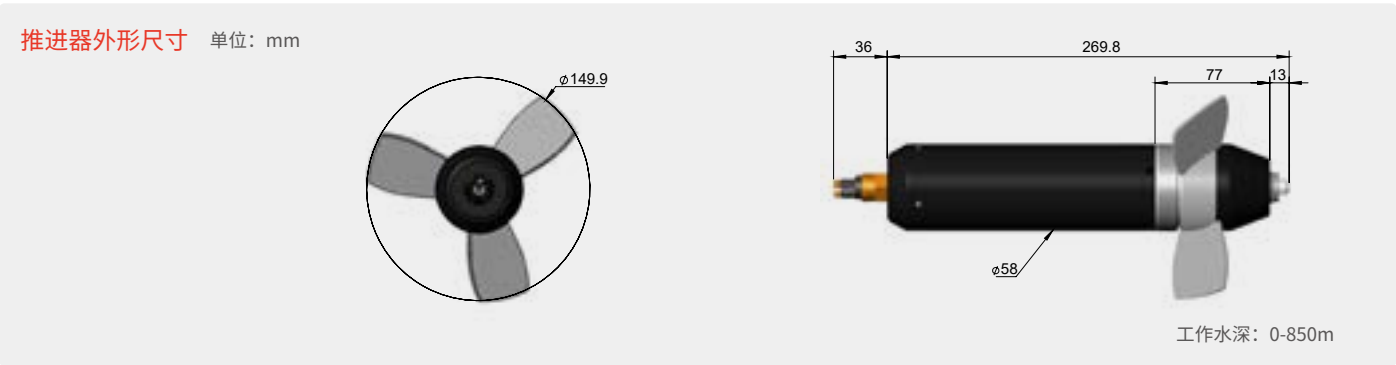
- 适用于小型 ROV 或 $\phi 300\text{mm}$ 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 $\pm 10\text{rpm}$ 。



技术参数

常用型号

额定转速：	1600r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	48VDC/60VDC/72VDC/100VDC/120VDC /150VDC/200VDC/230VDC/260VDC/300VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋 ⚙ 右旋 ⚙	信号电源：	12VDC($\pm 5\%$) ， $\leq 210\text{mA}$
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	无
温度：		控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN

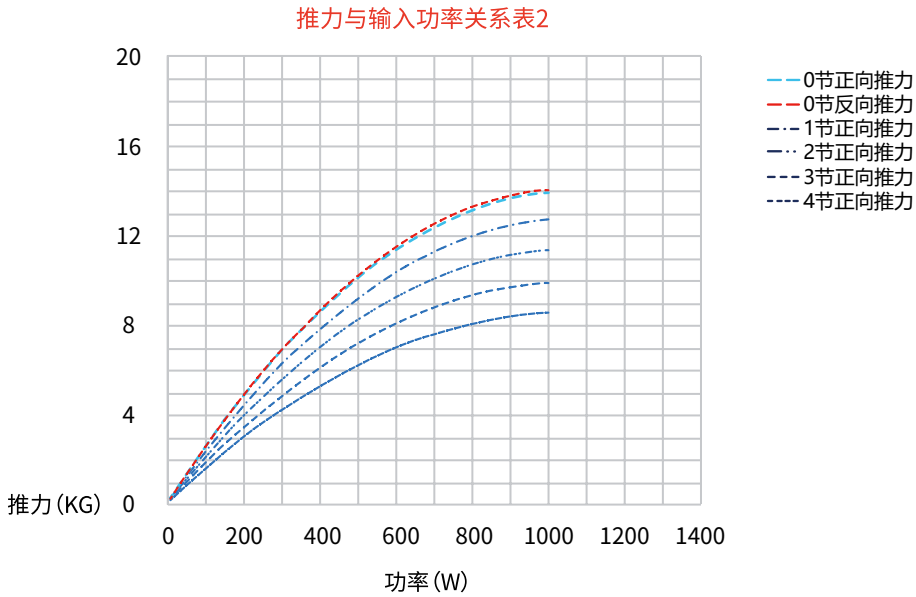
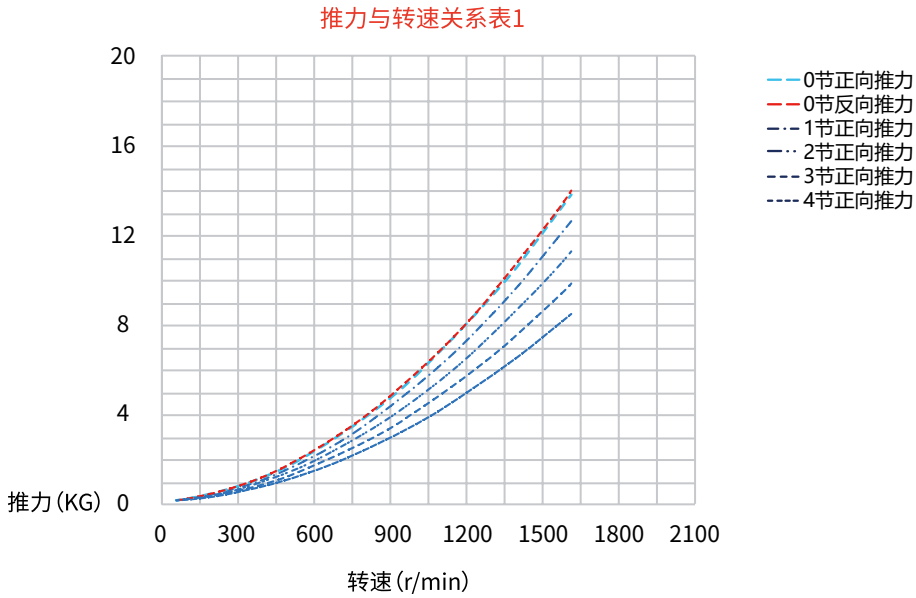


选型参数

工作水深	外形尺寸（mm）	长度（mm）	空中重量（kg）	水中重量（kg）	连接器型号	可选电压等级
0-850 & 0-1500	$\phi 150$	306	2.4~2.5	1.4~1.6	MCBH8M	48~300VDC
0-3000 & 0-6000	$\phi 150$	306	2.9	1.7	MCPBOF8M	油管外径 3/4"
全海深	$\phi 150$	306	2.9	1.7	PBOF8M	油管弯曲外径 3"

注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

推力曲线



T540S 推进器

* 功率 1000W 向前推力 20 KG 向后推力 20 KG

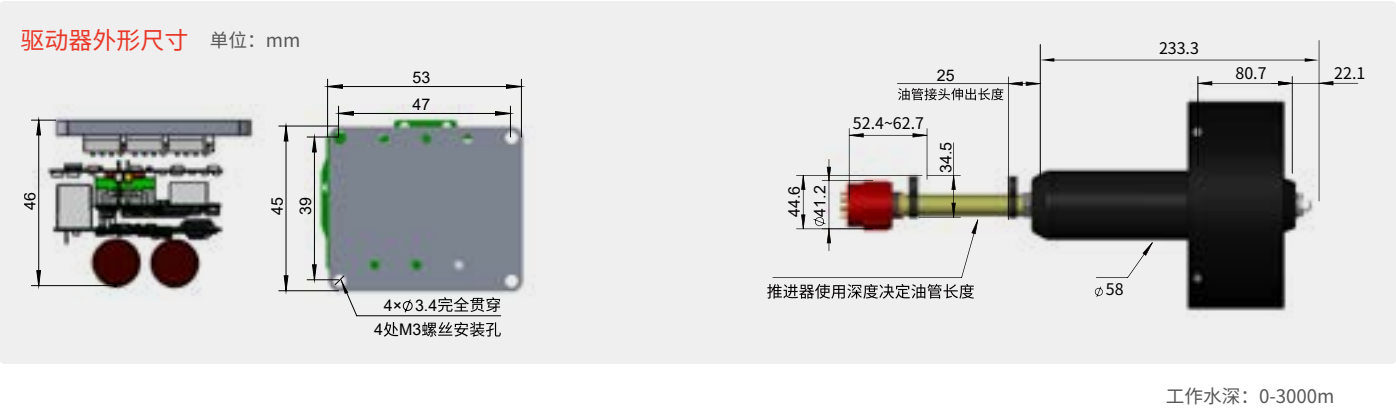
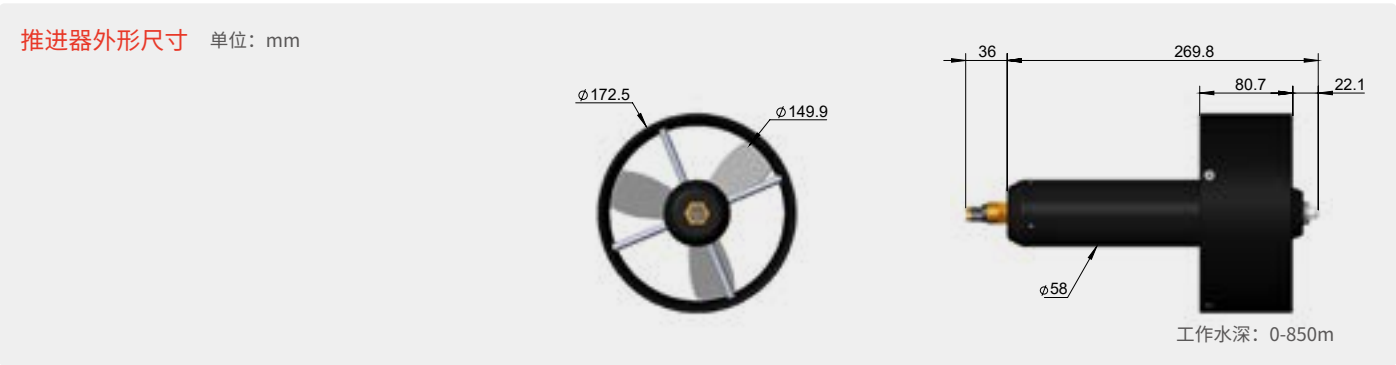
- 适用于小型 ROV 或 φ300mm 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 ±10rpm。



技术参数

常用型号

额定转速：	1900r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	48VDC/60VDC/72VDC/100VDC/120VDC /150VDC/200VDC/230VDC/260VDC/300VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋 ⌚ 右旋 ⌚	信号电源：	12VDC(±5%) ， ≤ 210mA
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	黑色
温度：	储存温度：-40~70℃， 工作温度：-5~40℃	控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN

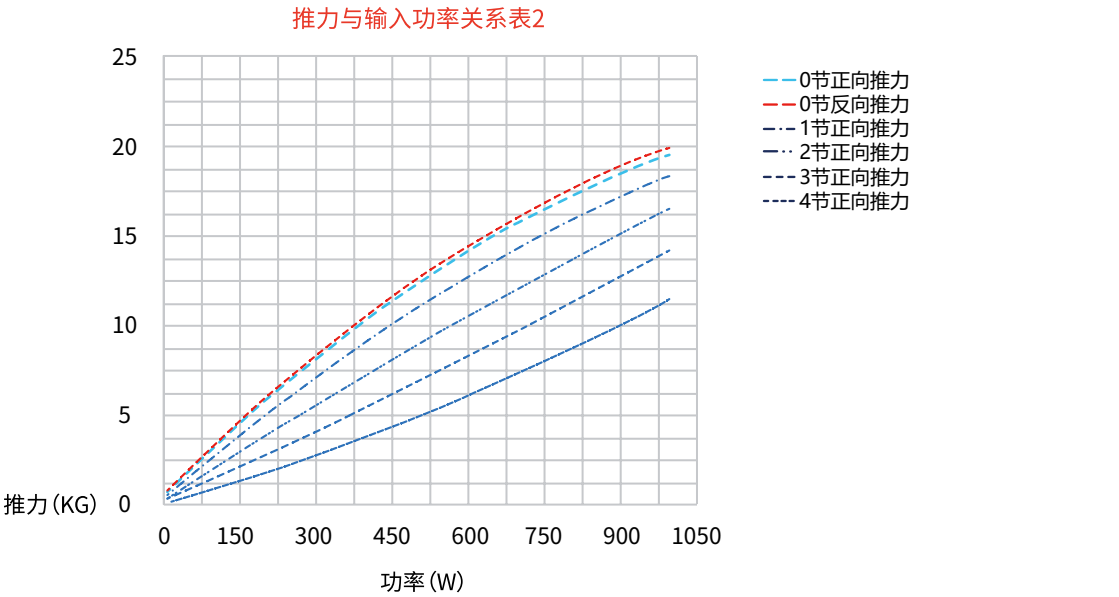
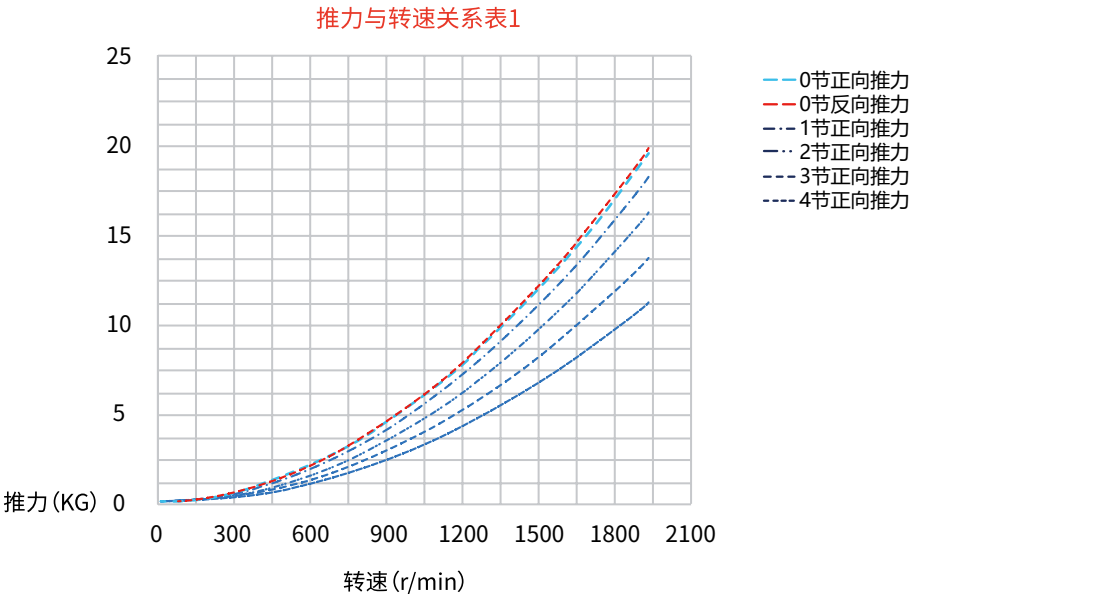


选型参数

工作水深	外形尺寸（mm）	长度（mm）	空中重量（kg）	水中重量（kg）	连接器型号	可选电压等级
0-850 & 0-1500	φ172.5	315.8	2.9~3.1	1.7~2.0	MCBH8M	48~300VDC
0-3000 & 0-6000	φ172.5	273.9	3	2.0	MCPBOF8M	油管外径 3/4"
全海深	φ172.5	273.9	3	2.0	PBOF8M	油管弯曲外径 3"

注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

推力曲线



T561 推进器

* 功率 1.1KW 向前推力 18 KG 向后推力 10 KG

- 适用于小型 ROV 或 φ300mm 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 ±10rpm。

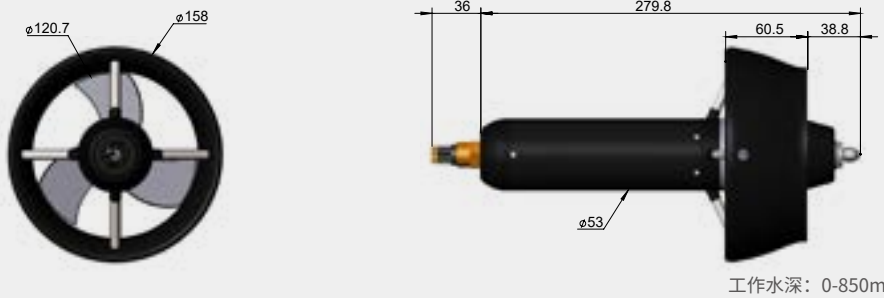


技术参数

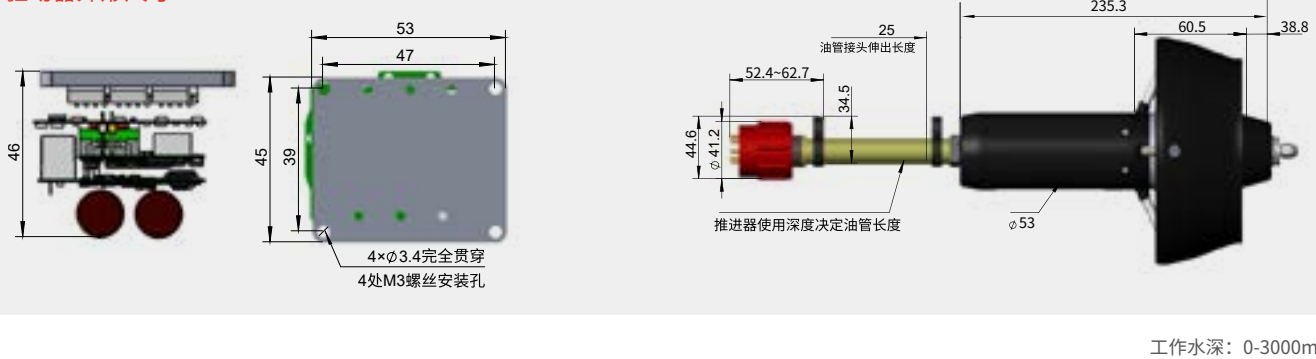
常用型号

额定转速：	2600r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	48VDC/60VDC/72VDC/100VDC/120VDC /150VDC/200VDC/230VDC/260VDC/300VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋 ⌚ 右旋 ⌚	信号电源：	12VDC(±5%) ， ≤ 210mA
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	黑色
温度：		控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN

推进器外形尺寸 单位：mm



驱动器外形尺寸 单位：mm



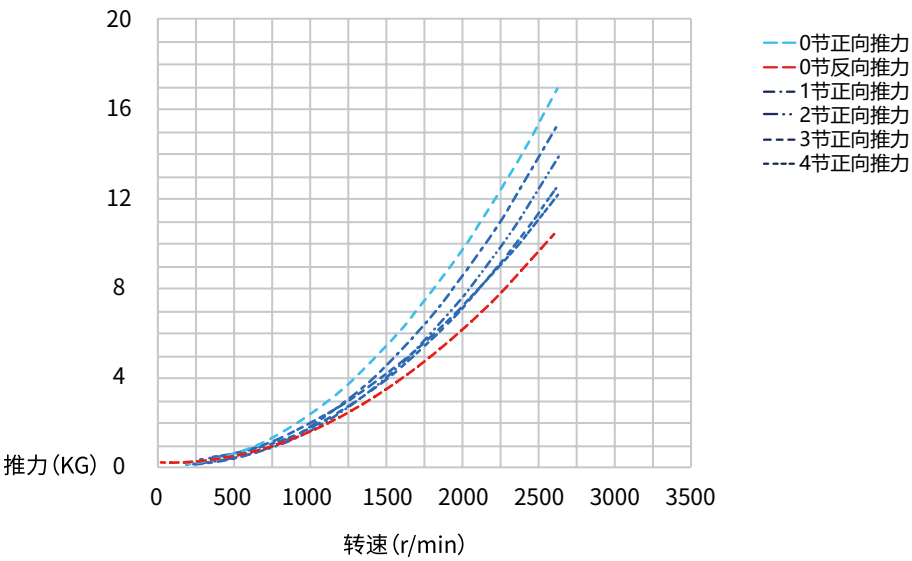
选型参数

工作水深	外形尺寸（mm）	长度（mm）	空中重量（kg）	水中重量（kg）	连接器型号	可选电压等级
0-850 & 0-1500	φ158	315.8	2.3~2.6	1.5~1.7	MCBH8M	48~300VDC
0-3000 & 0-6000	φ158	273.9	3.3	2.2	MCPBOF8M	油管外径 3/4"
全海深	φ158	273.9	3.3	2.3	PBOF8M	油管弯曲外径 3"

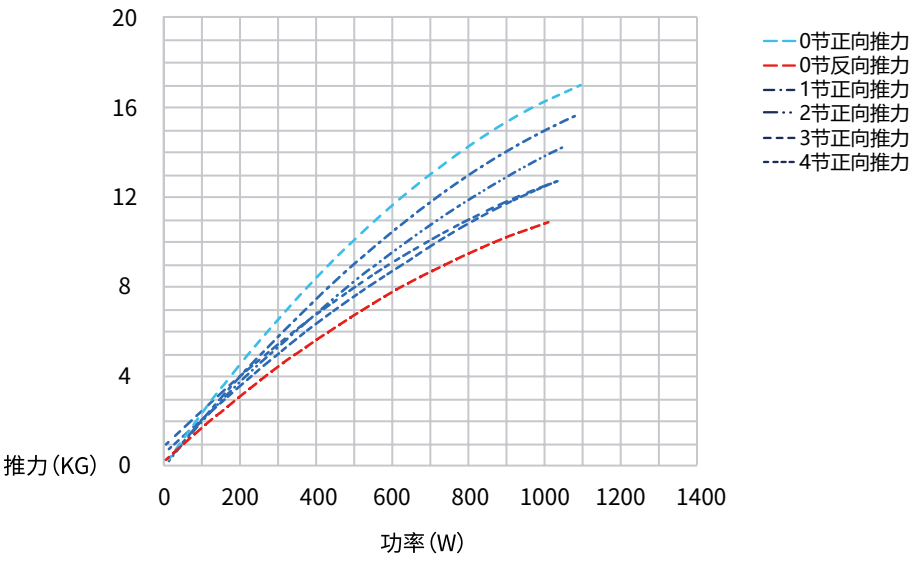
注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

推力曲线

推力与转速关系表1



推力与输入功率关系表2



T570 推进器

＊ 功率 1.1KW 向前推力 19 KG 向后推力 12 KG

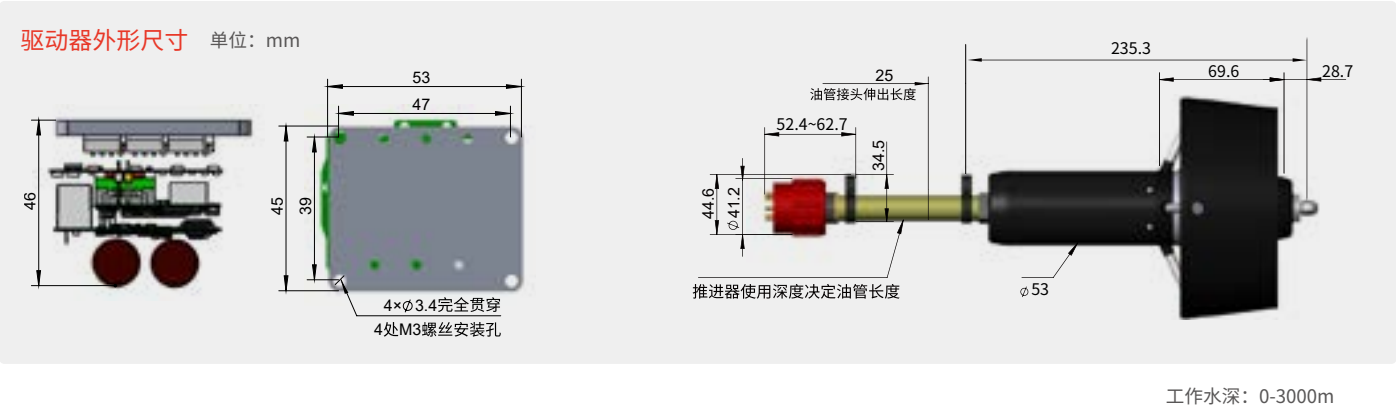
- 适用于小型 ROV 或 φ300mm 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 ±10rpm。



技术参数

常用型号

额定转速：	2300r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	48VDC/60VDC/72VDC/100VDC/120VDC /150VDC/200VDC/230VDC/260VDC/300VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋 ⚙ 右旋 ⚙	信号电源：	12VDC(±5%) ， ≤ 210mA
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	黑色
温度：	储存温度：-40~70℃， 工作温度：-5~40℃	控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN

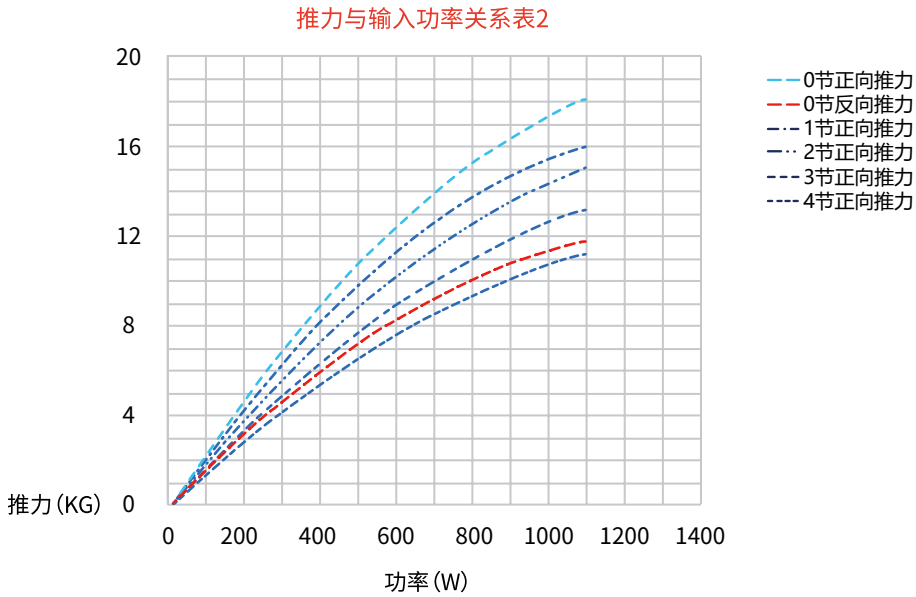
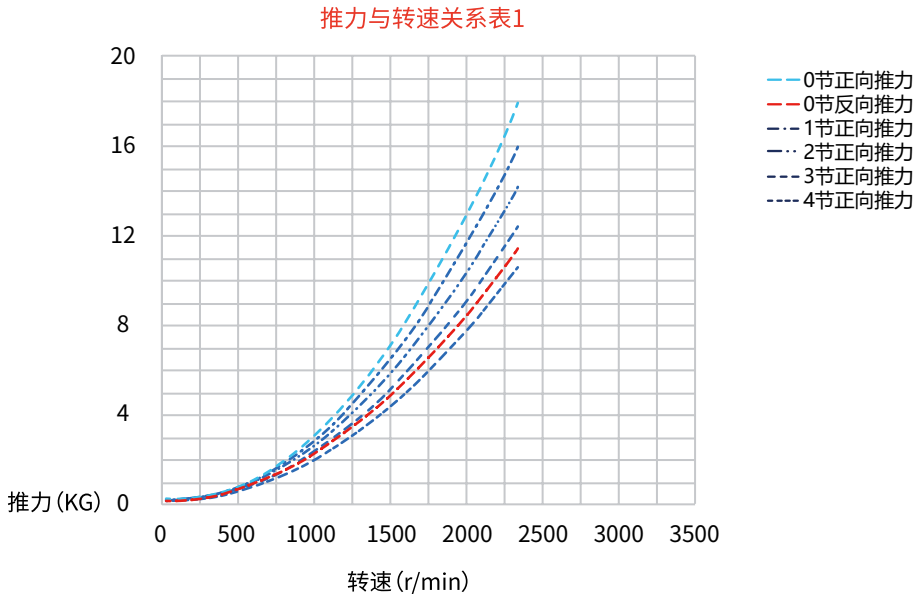


选型参数

工作水深	外形尺寸（mm）	长度（mm）	空中重量（kg）	水中重量（kg）	连接器型号	可选电压等级
0-850 & 0-1500	φ158	315.8	2.3~2.7	1.5~1.8	MCBH8M	48~300VDC
0-3000 & 0-6000	φ158	273.9	3.4	2.2	MCPBOF8M	油管外径 3/4"
全海深	φ158	273.9	3.4	2.2	PBOF8M	油管弯曲外径 3"

注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

推力曲线



T590 推进器

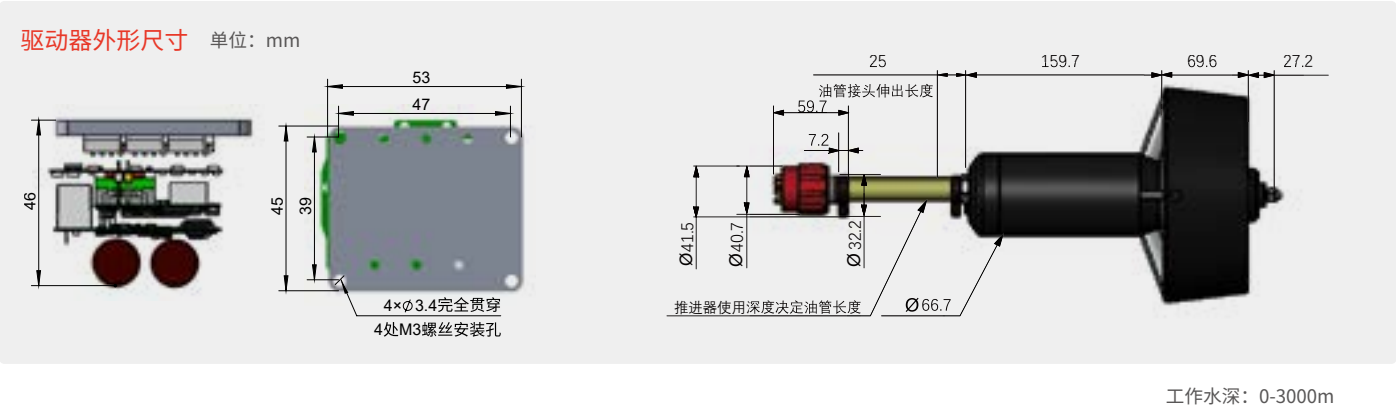
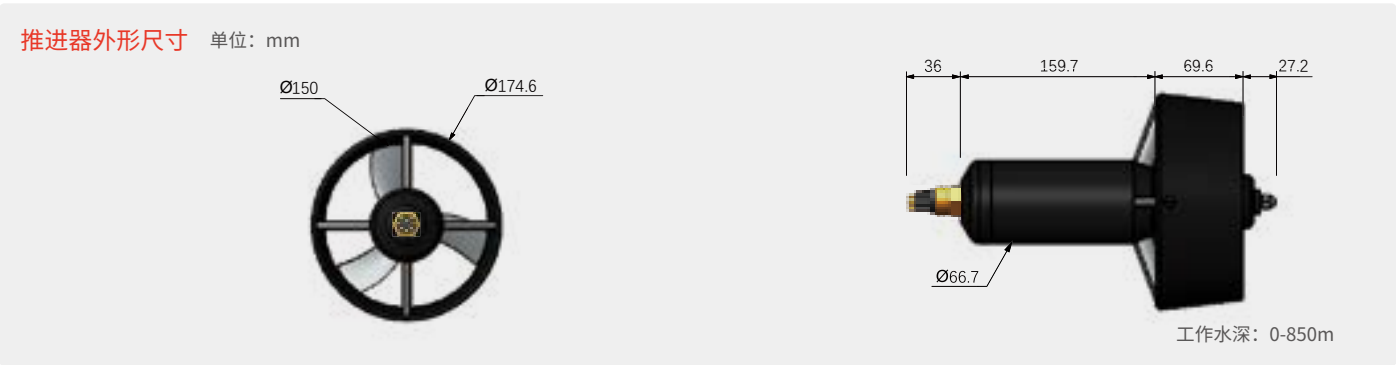
* 功率 900 W 向前推力 20 KG 向后推力 10 KG

- 适用于小型 ROV 或 $\varphi 300\text{mm}$ 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 $\pm 10\text{rpm}$ 。

技术参数

额定转速：	2600r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	48VDC/60VDC/75VDC/90VDC/120VDC /150VDC/200VDC/240VDC/300VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋  右旋 	信号电源：	12VDC($\pm 5\%$) ， $\leq 210\text{mA}$
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	黑色
温度：	储存温度：-40~70℃， 工作温度：-5~40℃	控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN

常用型号

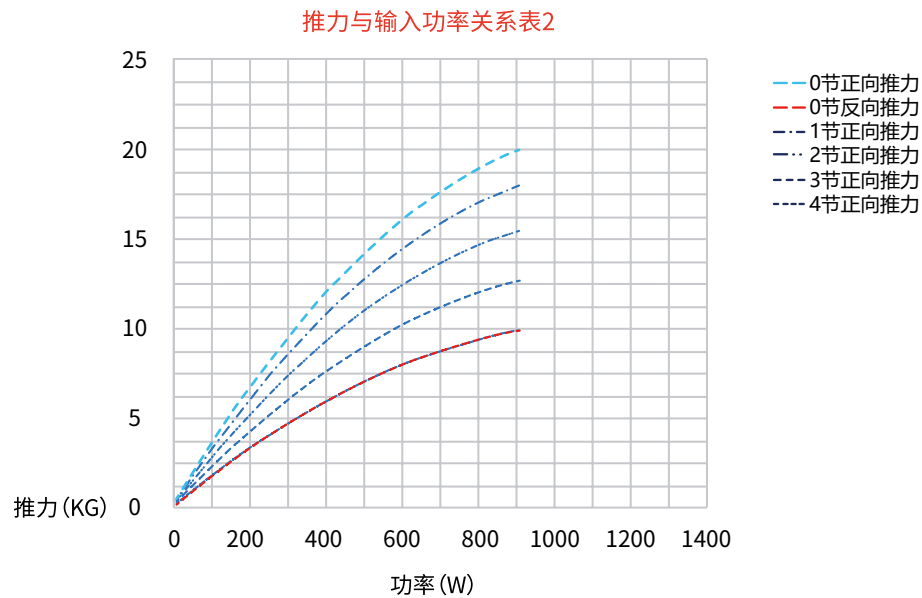
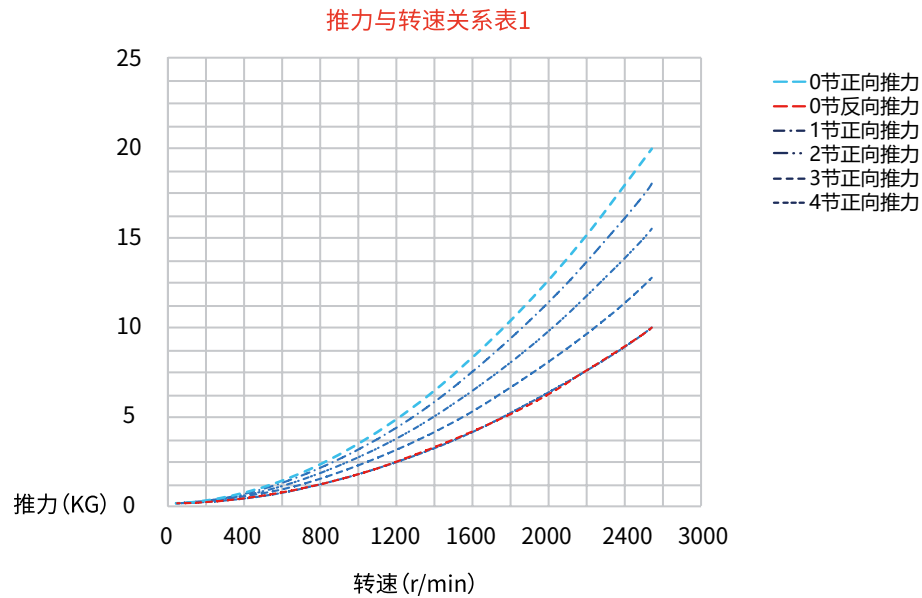


选型参数

工作水深	外形尺寸（mm）	长度（mm）	空中重量（kg）	水中重量（kg）	连接器型号	可选电压等级
0-850 & 0-1500	$\phi 174.6$	259~292	2.7~3.1	2.0~2.4	MCBH8M	48~300VDC
0-3000 & 0-6000	$\phi 174.6$	257~281	3.1~3.5	2.3~2.7	MCPBOF8M	油管外径 3/4"
全海深	$\phi 174.6$	257~281	3.1~3.5	2.3~2.7	PBOF8M	油管弯曲外径 3"

注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

推力曲线



T650 推进器

＊ 功率 1.4KW 向前推力 30 KG 向后推力 30 KG

- 适用于小型 ROV 或 φ300mm 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 ±10rpm。

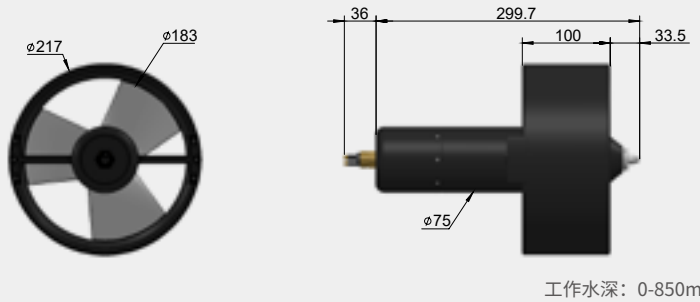


技术参数

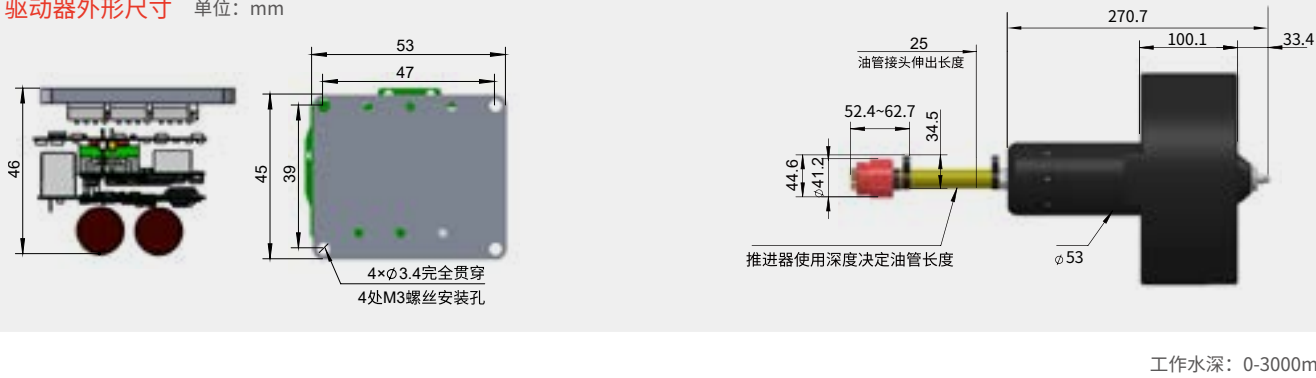
常用型号

额定转速：	1260r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	48VDC/60VDC/72VDC/100VDC/120VDC /150VDC/200VDC/230VDC/260VDC/300VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋 ⌚ 右旋 ⌚	信号电源：	12VDC(±5%) ， ≤ 210mA
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	黑色
温度：	储存温度：-40~70℃， 工作温度：-5~40℃	控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN

推进器外形尺寸 单位：mm



驱动器外形尺寸 单位：mm



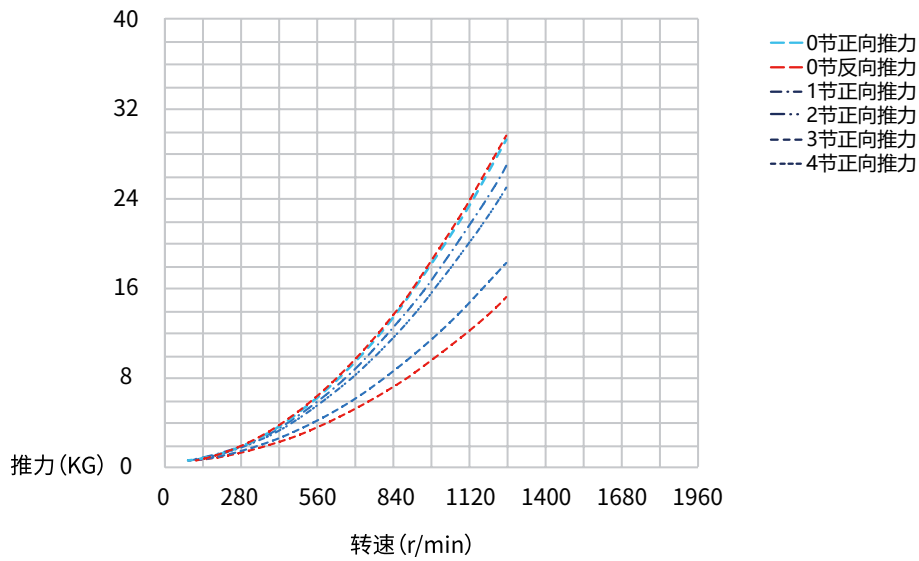
选型参数

工作水深	外形尺寸（mm）	长度（mm）	空中重量（kg）	水中重量（kg）	连接器型号	可选电压等级
0-850 & 0-1500	φ217	336	5.3~6.2	3.8~4.6	MCBH8M	48~300VDC
0-3000 & 0-6000	φ217	296	6.0	4.3	MCPBOF8M	油管外径 3/4"
全海深	φ217	296	6.0	4.3	PBOF8M	油管弯曲外径 3"

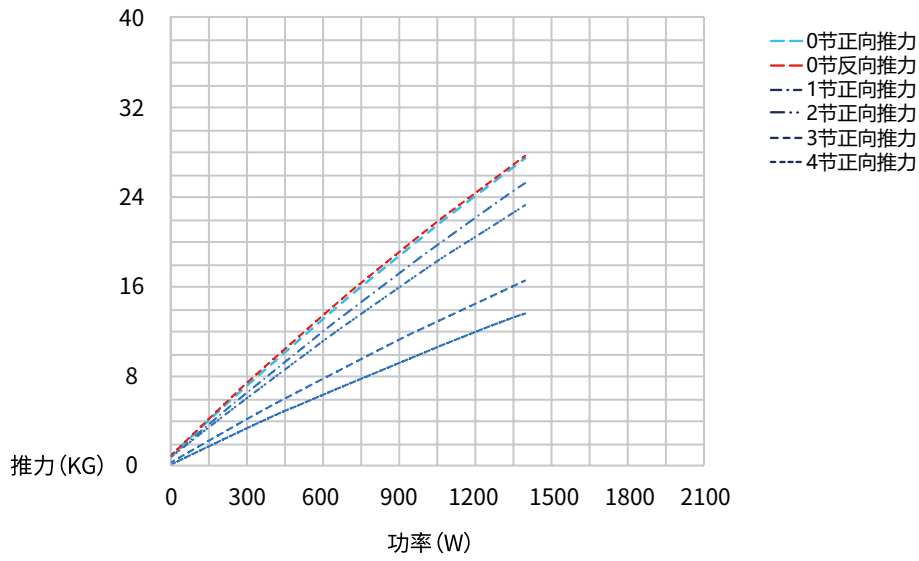
注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

推力曲线

推力与转速关系表1



推力与输入功率关系表2



T660 推进器

＊ 功率 1.4KW 向前推力 40 KG 向后推力 40 KG

- 适用于小型 ROV 或 φ300mm 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 ±10rpm。

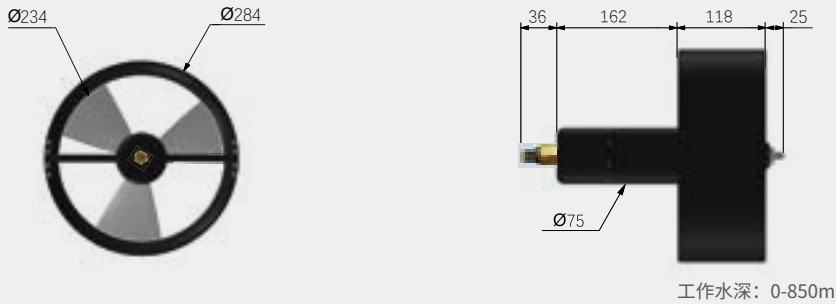
技术参数

额定转速：	830r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	80VDC/100VDC/120VDC /160VDC/200VDC/ 260VDC /300VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋 ♂ 右旋 ♀	信号电源：	12VDC(±5%) ， ≤ 250mA
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	黑色
温度：	储存温度：-40~70℃， 工作温度：-5~40℃	控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN

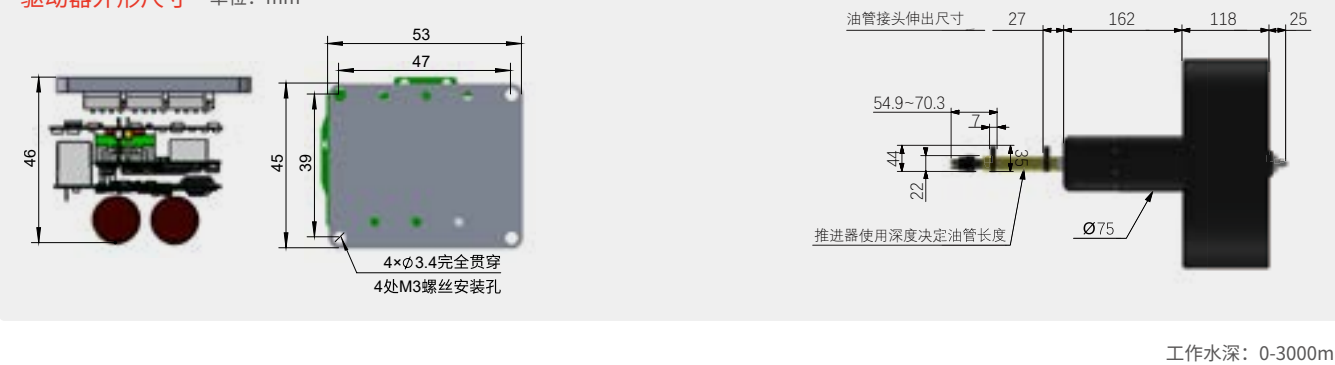
● 常用型号



推进器外形尺寸 单位：mm



驱动器外形尺寸 单位：mm



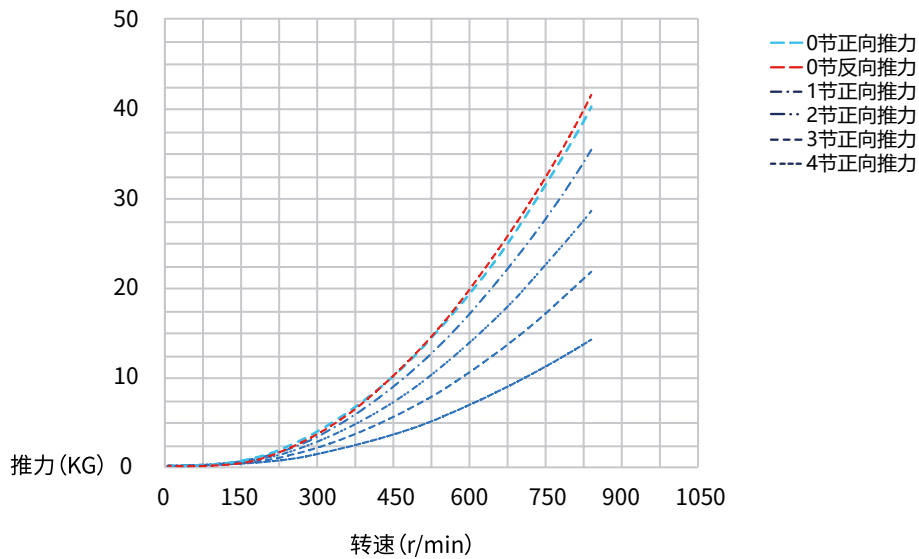
选型参数

工作水深	外形尺寸（mm）	长度（mm）	空中重量（kg）	水中重量（kg）	连接器型号	可选电压等级
0-850 & 0-1500	φ284	297~341	7.5~9.1	4.6~6.2	MCBH8M	80~300VDC
0-3000 & 0-6000	φ284	300~332	8.1~9.1	4.4~5.4	MCPBOF8M	油管外径 3/4"
全海深	φ284	300~332	8.8~9.1	5.1~5.4	PBOF8M	油管弯曲外径 3"

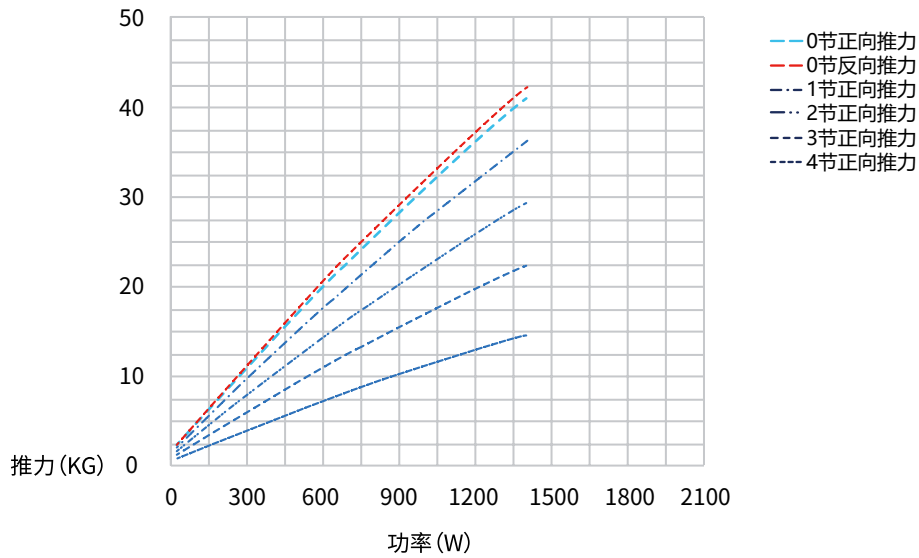
注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

推力曲线

推力与转速关系表1



推力与输入功率关系表2



T680 推进器

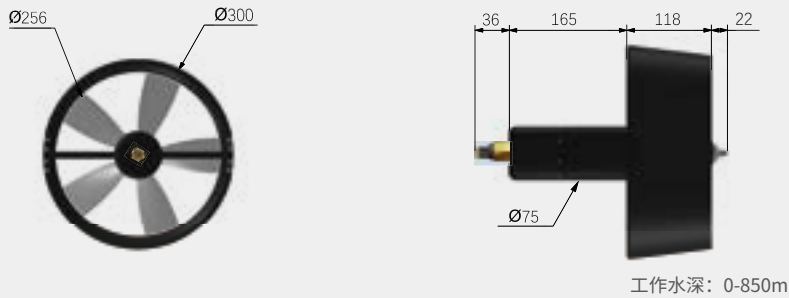
＊ 功率 1.2KW 向前推力 38 KG 向后推力 22 KG

- 适用于小型 ROV 或 φ300mm 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 ±10rpm。

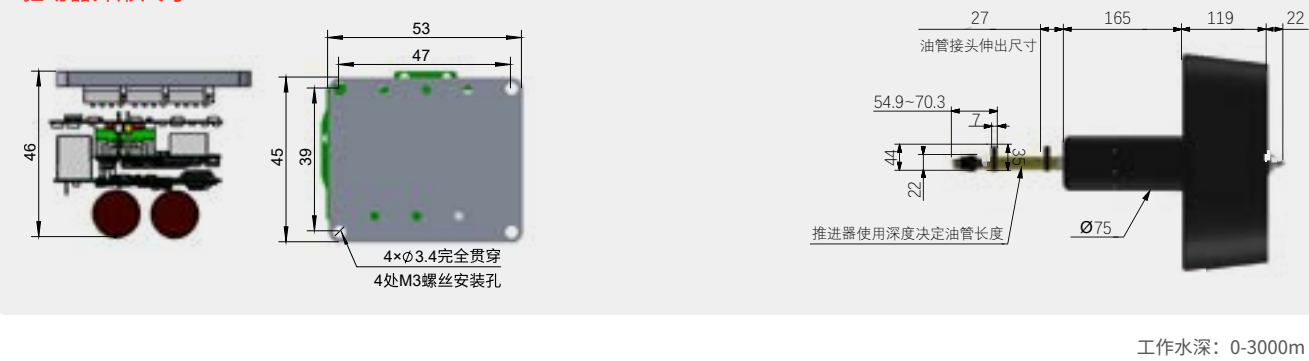
技术参数

额定转速：	760r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	60VDC/72VDC/80VDC/110VDC/140VDC/180VDC/220VDC/280VDC/300VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋 ⌚ 右旋 ⌚	信号电源：	12VDC(±5%) ， ≤ 210mA
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	黑色
温度：	储存温度：-40~70℃， 工作温度：-5~40℃	控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN

推进器外形尺寸 单位：mm



驱动器外形尺寸 单位：mm



常用型号

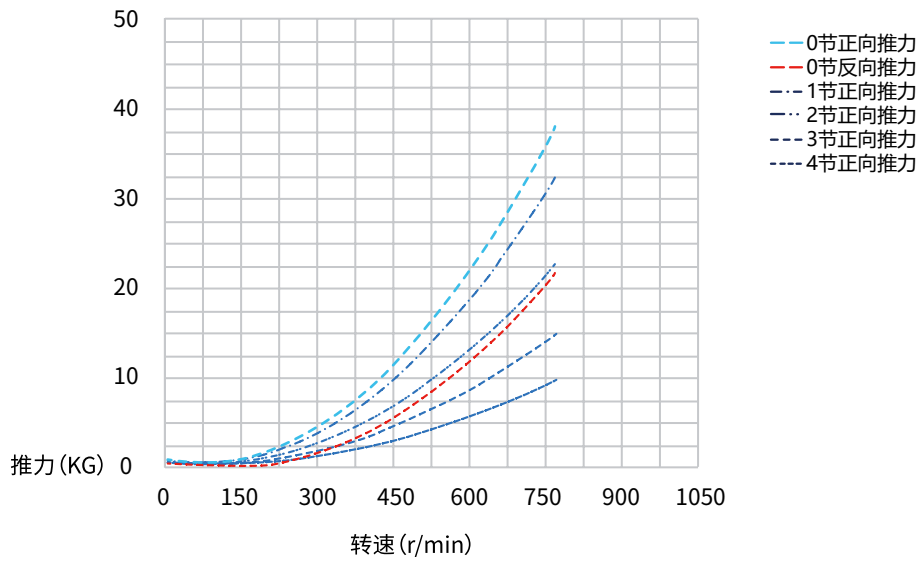
选型参数

工作水深	外形尺寸（mm）	长度（mm）	空中重量（kg）	水中重量（kg）	连接器型号	可选电压等级
0-850 & 0-1500	φ284	297~329	7.3~9.2	4.1~6.0	MCBH8M	60~300VDC
0-3000 & 0-6000	φ284	300~332	7.9~9.7	4.2~5.2	MCPBOF8M	油管外径 3/4"
全海深	φ284	300~332	9.4~9.7	4.9~5.2	PBOF8M	油管弯曲外径 3"

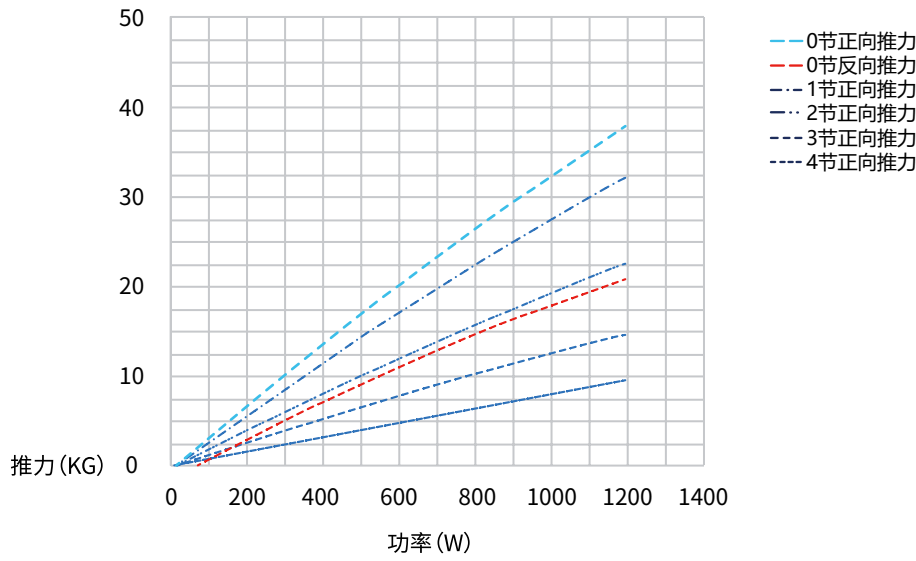
注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

推力曲线

推力与转速关系表1



推力与输入功率关系表2



T1020 推进器

* 功率 1.25KW 向前推力 25 KG 向后推力 14 KG

- 适用于小型 ROV 或 φ300mm 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 ±10rpm。

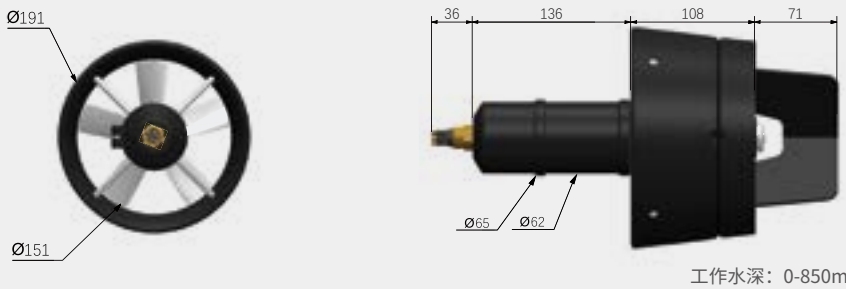


技术参数

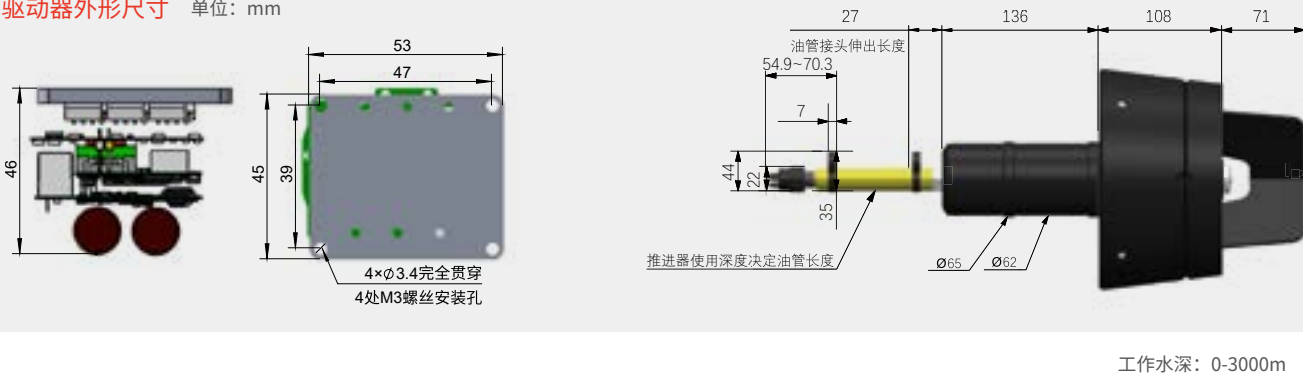
常用型号

额定转速：	1850r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	48VDC/60VDC/95VDC/120VDC/150VDC /175VDC/200VDC/260VDC/300VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋 ⌚ 右旋 ⌚	信号电源：	12VDC(±5%) ， ≤ 210mA
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	黑色
温度：	储存温度：-40~70℃， 工作温度：-5~40℃	控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN

推进器外形尺寸 单位：mm



驱动器外形尺寸 单位：mm



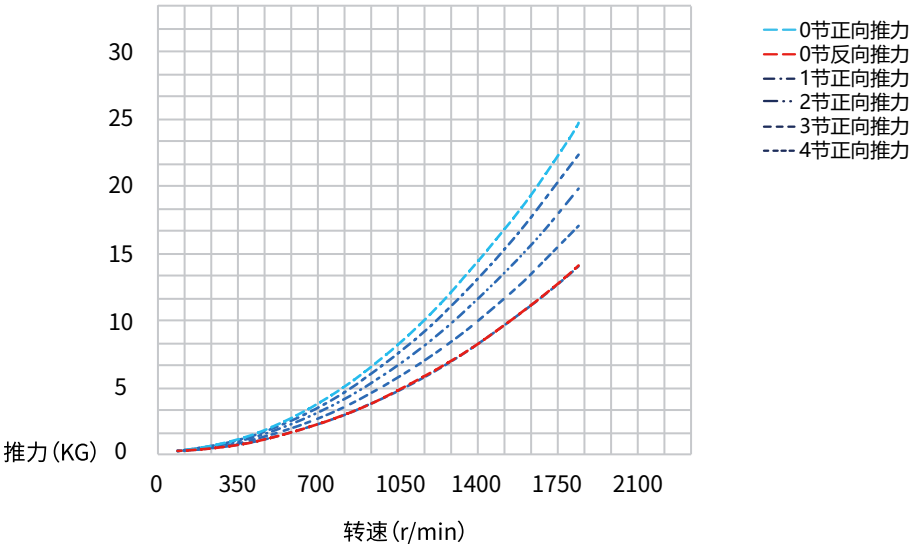
选型参数

工作水深	外形尺寸（mm）	长度（mm）	空中重量（kg）	水中重量（kg）	连接器型号	可选电压等级
0-850 & 0-1500	φ191	311~351	3.5~4.5	2.0~3.0	MCBH8M	48~300VDC
0-3000 & 0-6000	φ191	314~342	3.8~4.8	2.2~3.2	MCPBOF8M	油管外径 3/4"
全海深	φ191	314~342	4.6~4.8	3.0~3.2	PBOF8M	油管弯曲外径 3"

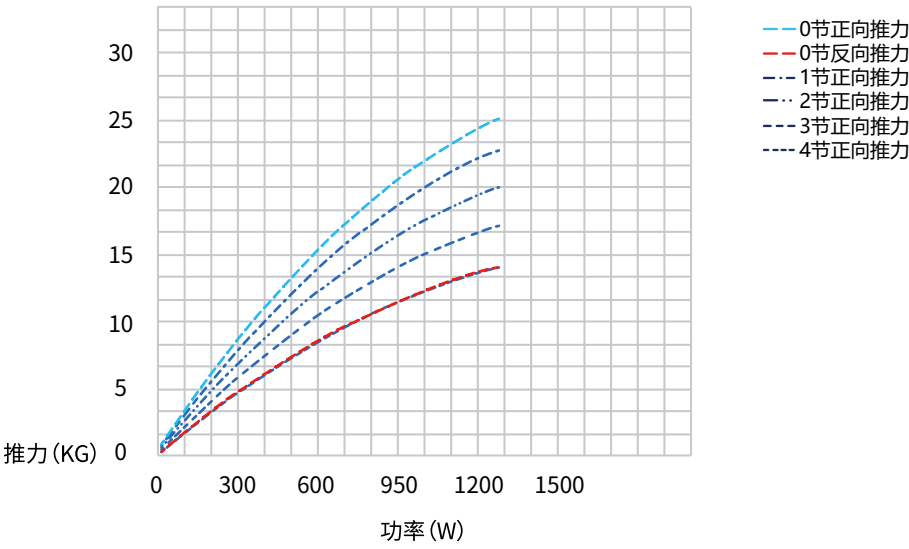
注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

推力曲线

推力与转速关系表1



推力与输入功率关系表2



T1060 推进器

＊ 功率 2.3KW 向前推力 48 KG 向后推力 24 KG

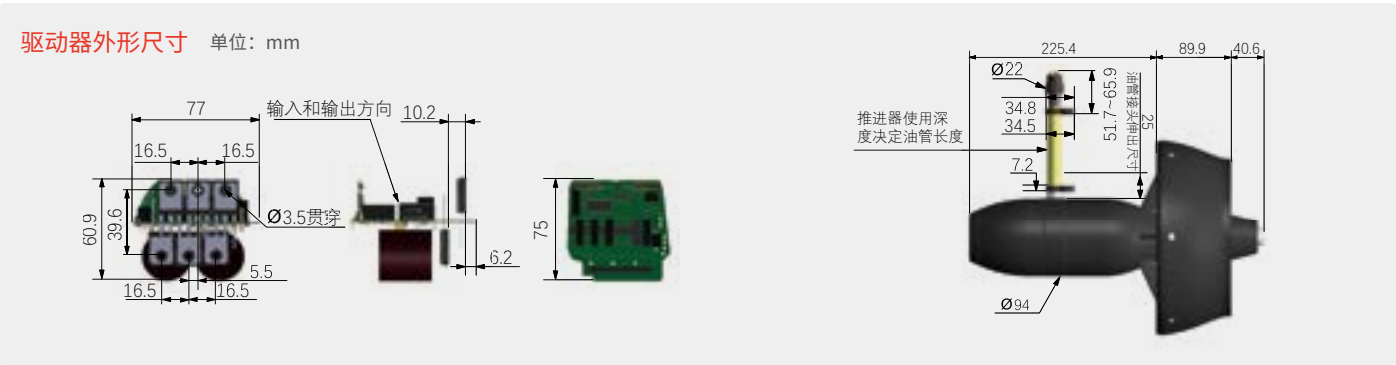
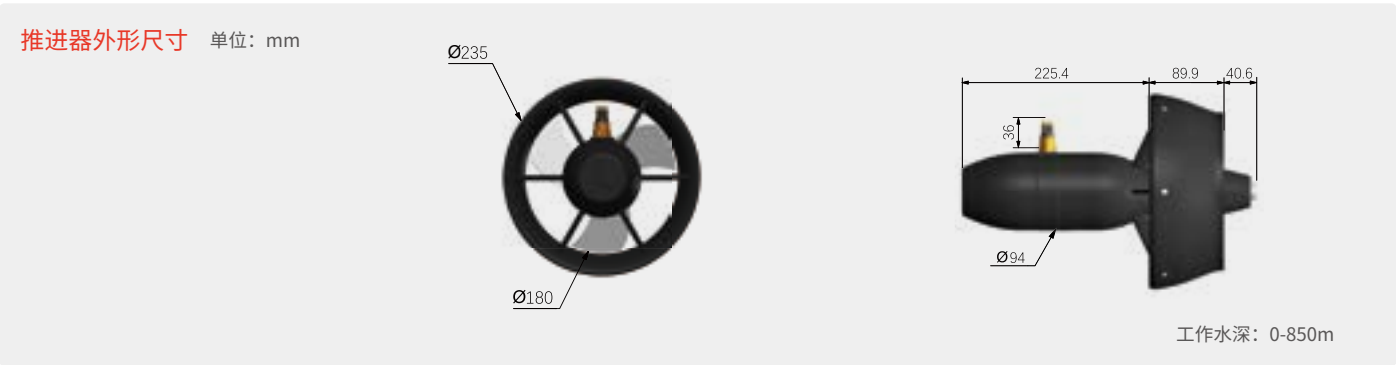
- 适用于小型 ROV 或 φ300mm 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 ±10rpm。



技术参数

常用型号

额定转速：	1880r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	72VDC/100VDC/120VDC /150VDC/260VDC/300VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋 ♂ 右旋 ♀	信号电源：	12VDC(±5%) ， ≤ 210mA
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	黑色
温度：	储存温度：-40~70℃， 工作温度：-5~40℃	控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN

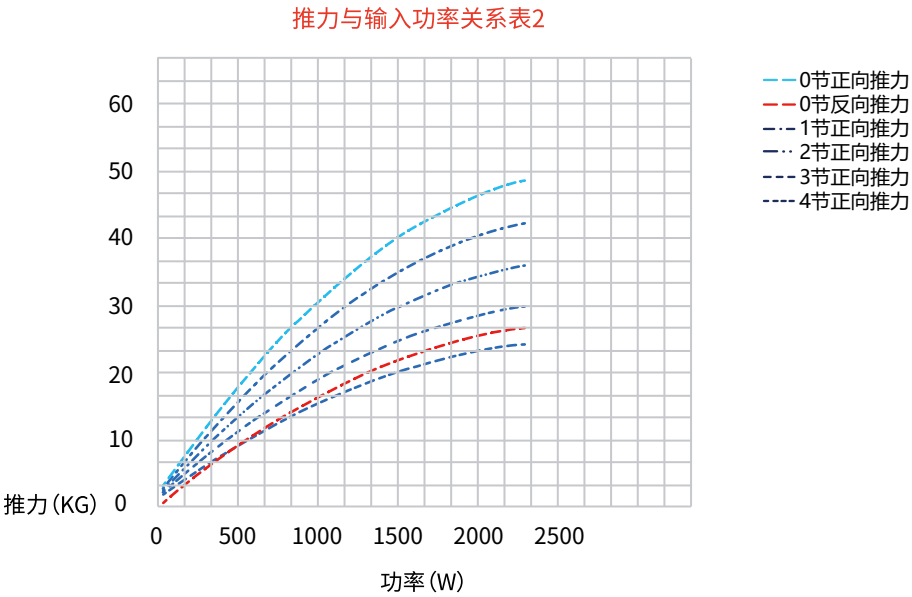
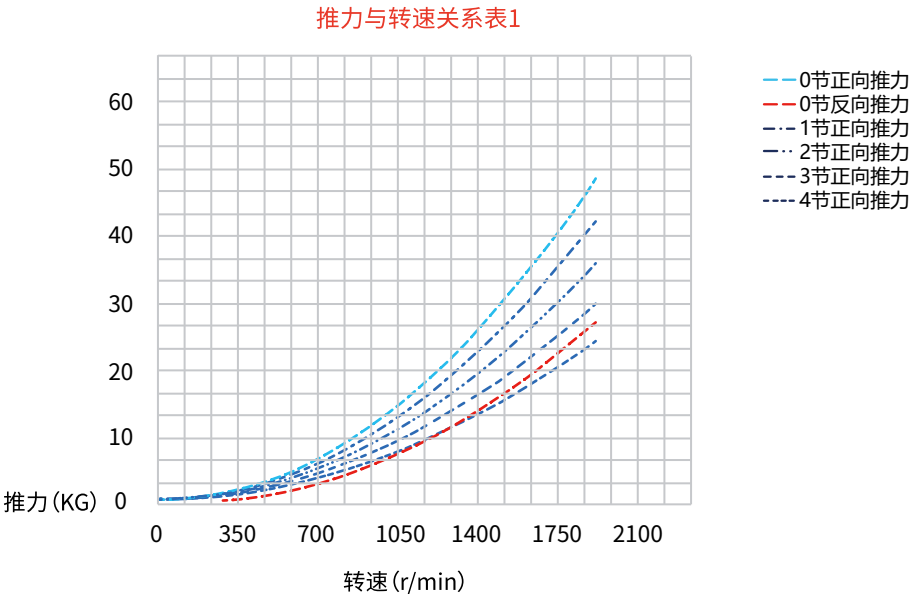


选型参数

工作水深	外形尺寸（mm）	长度（mm）	空中重量（kg）	水中重量（kg）	连接器型号	可选电压等级
0-850 & 0-1500	φ235	294~356	6.0~7.5	4.0~5.1	MCBH8M	72~300VDC
0-3000 & 0-6000	φ235	294~356	6.8~8.3	4.0~5.1	MCPBOF8M	油管外径 3/4"
全海深	φ235	294~356	6.8~8.3	4.0~5.1	PBOF8M	油管弯曲外径 3"

注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

推力曲线



T1080 推进器

＊ 功率 2.4KW 向前推力 48 KG 向后推力 48 KG

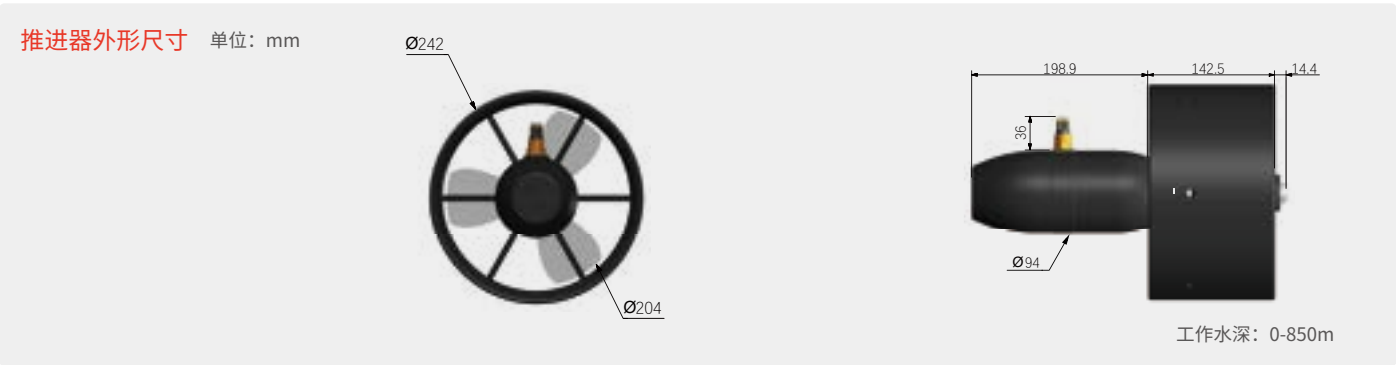
- 适用于小型 ROV 或 φ300mm 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 ±10rpm。



技术参数

常用型号

额定转速：	1730r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	72VDC/100VDC/120VDC /150VDC/260VDC/300VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋 ♂ 右旋 ♀	信号电源：	12VDC(±5%) ， ≤ 210mA
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	黑色
温度：	储存温度：-40~70℃， 工作温度：-5~40℃	控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN

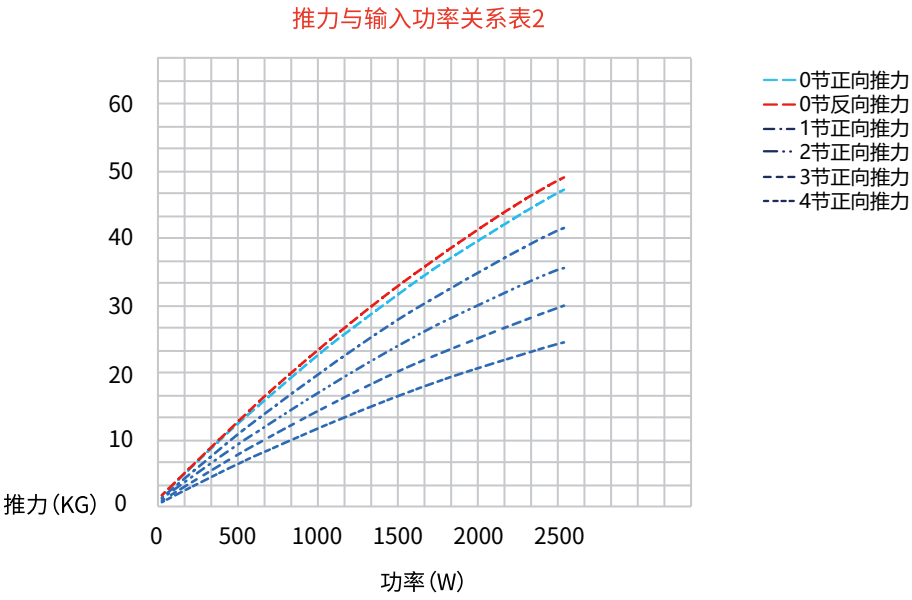
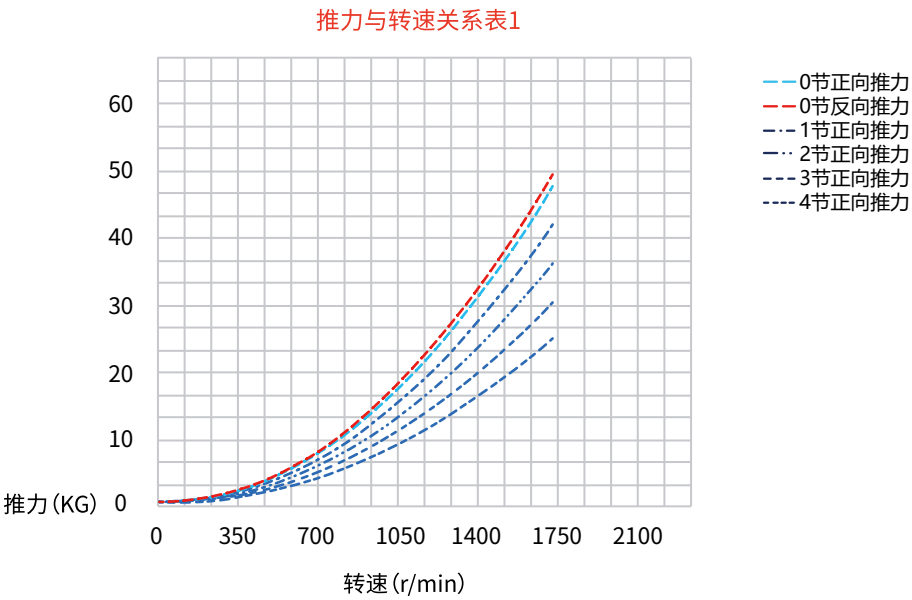


选型参数

工作水深	外形尺寸（mm）	长度（mm）	空中重量（kg）	水中重量（kg）	连接器型号	可选电压等级
0-850 & 0-1500	φ242	294~356	6.8~7.8	3.7~5.2	MCBH8M	72~300VDC
0-3000 & 0-6000	φ242	294~356	7.6~9.1	3.7~5.2	MCPBOF8M	油管外径 3/4"
全海深	φ242	294~356	7.6~9.1	3.7~4.7	PBOF8M	油管弯曲外径 3"

注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

推力曲线



T2020 推进器

＊ 功率 6.5 KW 向前推力 120 KG 向后推力 60 KG

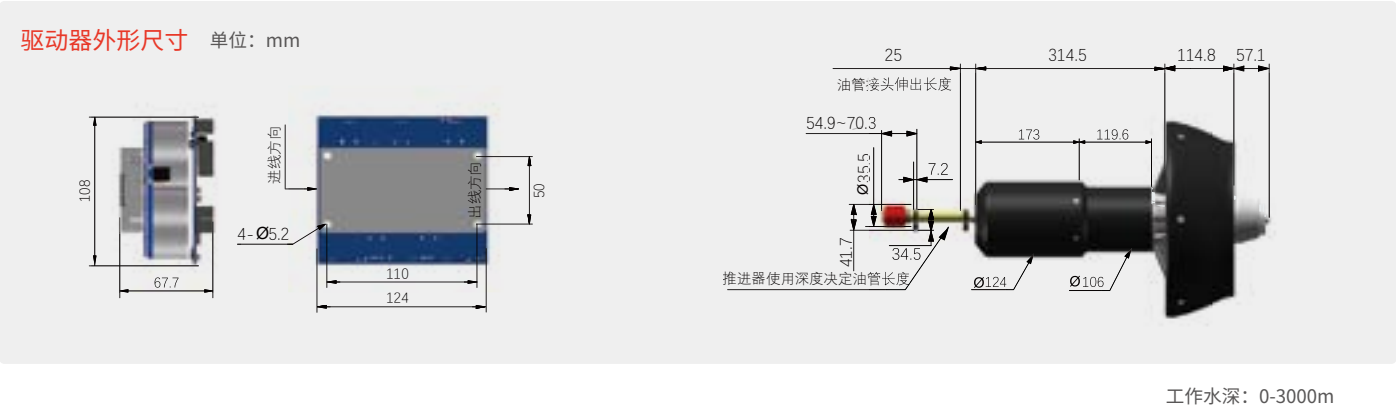
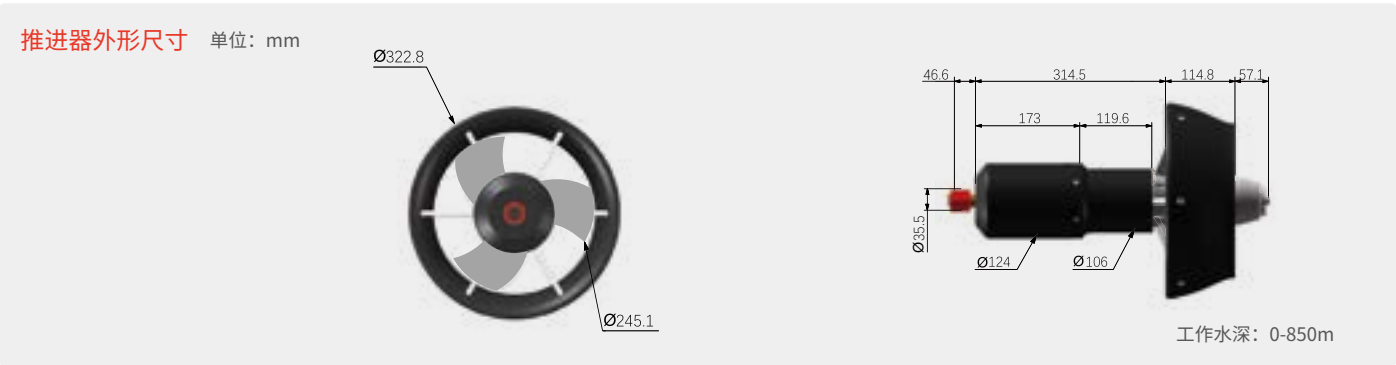
- 适用于小型 ROV 或 φ300mm 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 ±10rpm。



技术参数

常用型号

额定转速：	1600r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	260VDC/300VDC/ 330VDC/600VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋 ⌚ 右旋 ⌚	信号电源：	12VDC(±5%) ， ≤ 210mA
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	黑色
温度：	储存温度：-40~70℃， 工作温度：-5~40℃	控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN

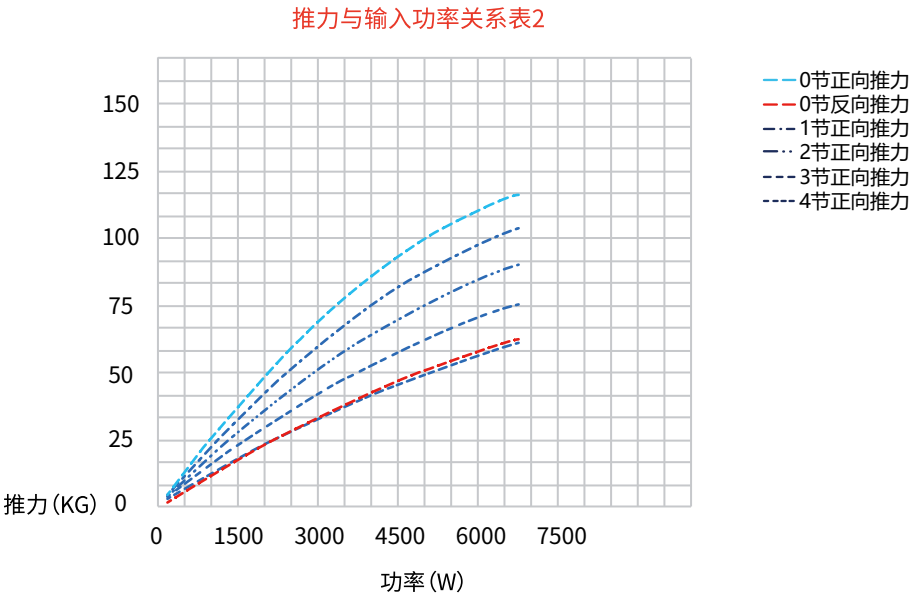
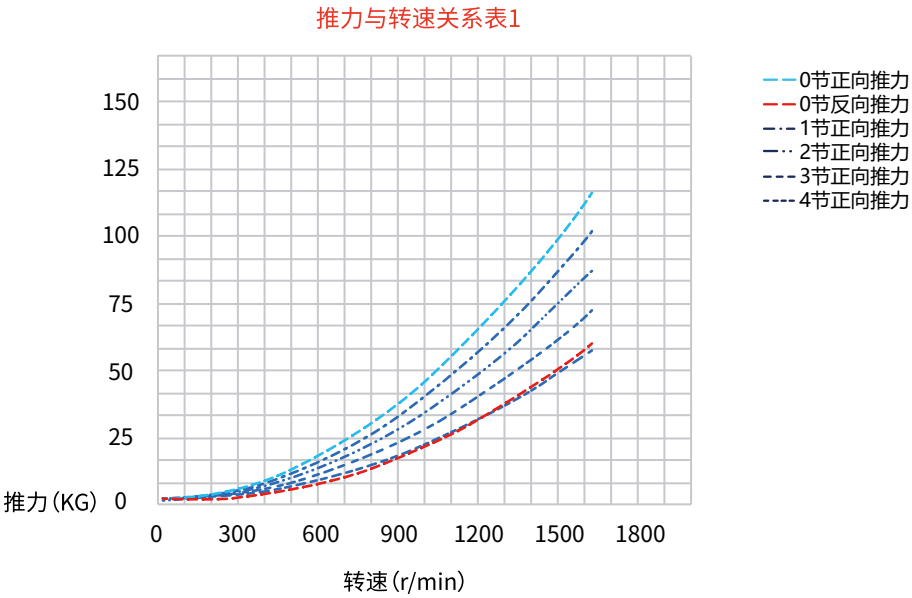


选型参数

工作水深	外形尺寸（mm）	长度（mm）	空中重量（kg）	水中重量（kg）	连接器型号	可选电压等级
0-850 & 0-1500	φ322.8	422~533	12.9~16.3	8.6~10.4	MCBH12M	260~600VDC
0-3000 & 0-6000	φ322.8	511.4	16.4~18.1	10.2~11.9	MCPBOF12M	油管外径 3/4"
全海深	φ322.8	393~511.4	14.3~16.4	9.3~11.9	PBOF8M	油管弯曲外径 3"

注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

推力曲线



T2030 推进器

＊ 功率 6.5 KW 向前推力 130 KG 向后推力 70 KG

- 适用于小型 ROV 或 φ300mm 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 ±10rpm。

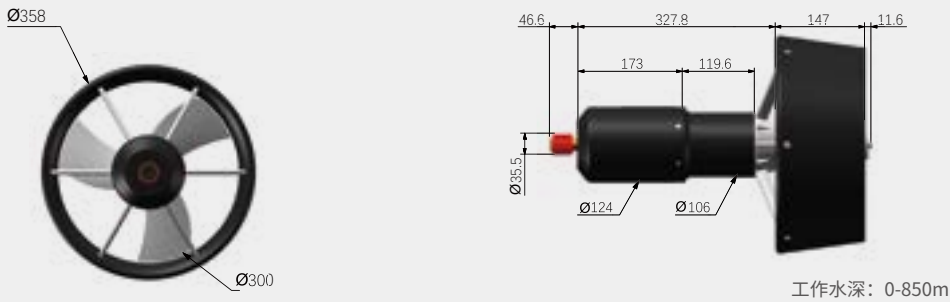


技术参数

常用型号

额定转速：	1600r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	260VDC/300VDC/330VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋 ⌚ 右旋 ⌚	信号电源：	12VDC(±5%) ， ≤ 210mA
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	黑色
温度：	储存温度：-40~70℃， 工作温度：-5~40℃	控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN

推进器外形尺寸 单位：mm



驱动器外形尺寸 单位：mm



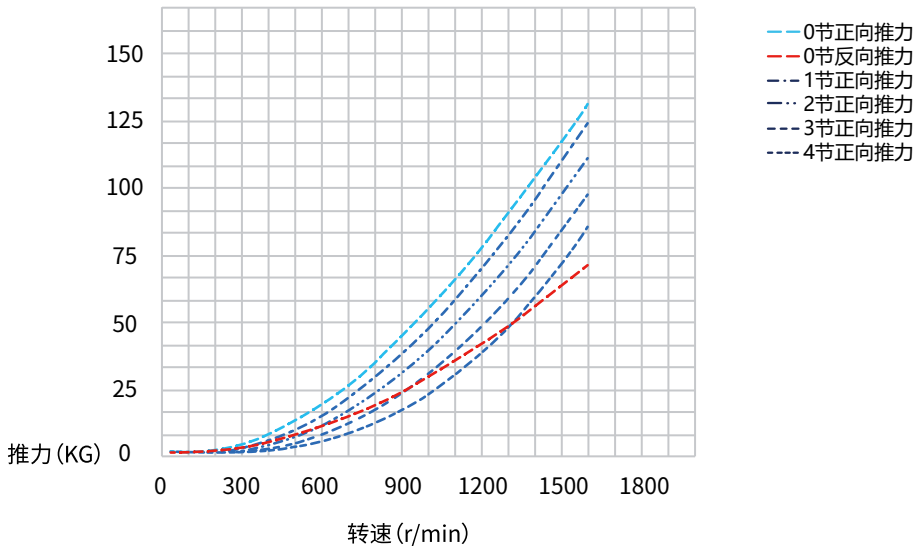
选型参数

工作水深	外形尺寸（mm）	长度（mm）	空中重量（kg）	水中重量（kg）	连接器型号	可选电压等级
0-850 & 0-1500	φ358	397~533	14~17.4	8.9~10.7	MCBH12M	260~330VDC
0-3000 & 0-6000	φ358	390~511	14.8~19.2	9.5~12.2	MCPBOF12M	油管外径 3/4"
全海深	φ358	393~511	15.4~19.2	9.6~12.2	PBOF8M	油管弯曲外径 3"

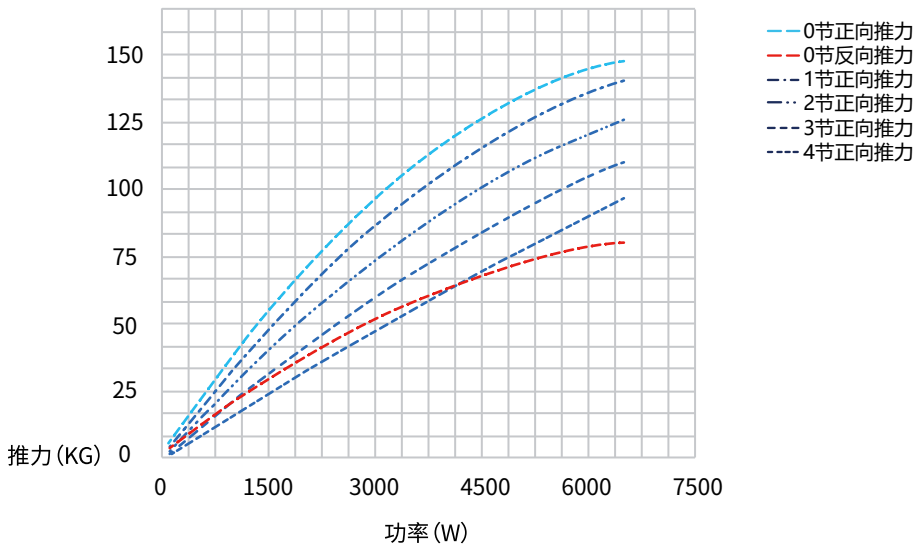
注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

推力曲线

推力与转速关系表1



推力与输入功率关系表2



T2040 推进器

＊ 功率 6.5 KW 向前推力 86 KG 向后推力 86 KG

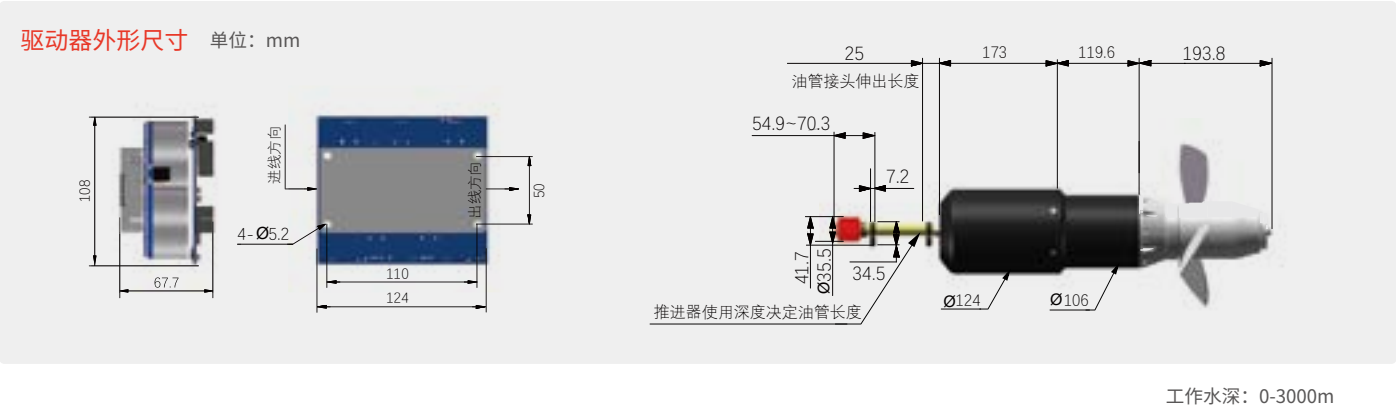
- 适用于小型 ROV 或 φ300mm 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 ±10rpm。



技术参数

常用型号

额定转速：	1600r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	260VDC/300VDC/330VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋 ♂ 右旋 ♀	信号电源：	12VDC(±5%) ， ≤ 210mA
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	黑色
温度：	储存温度：-40~70℃， 工作温度：-5~40℃	控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN



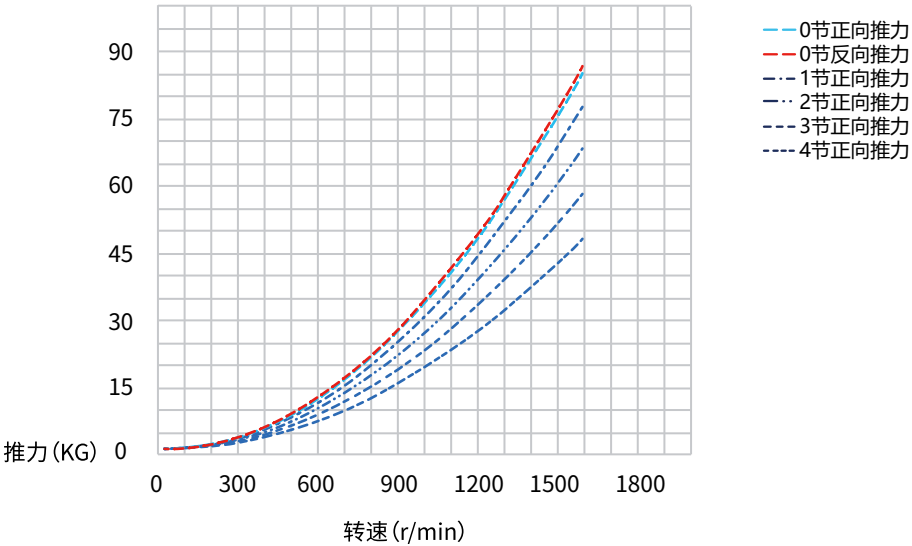
选型参数

工作水深	外形尺寸（mm）	长度（mm）	空中重量（kg）	水中重量（kg）	连接器型号	可选电压等级
0-850 & 0-1500	φ254	422~533	10.4~13.8	7.6~9.6	MCBH12M	260~330VDC
0-3000 & 0-6000	φ254	511.4	13.9~15.6	9.4~11.1	MCPBOF12M	油管外径 3/4"
全海深	φ254	393.4~511.4	11.8~15.6	8.5~11.1	PBOF8M	油管弯曲外径 3"

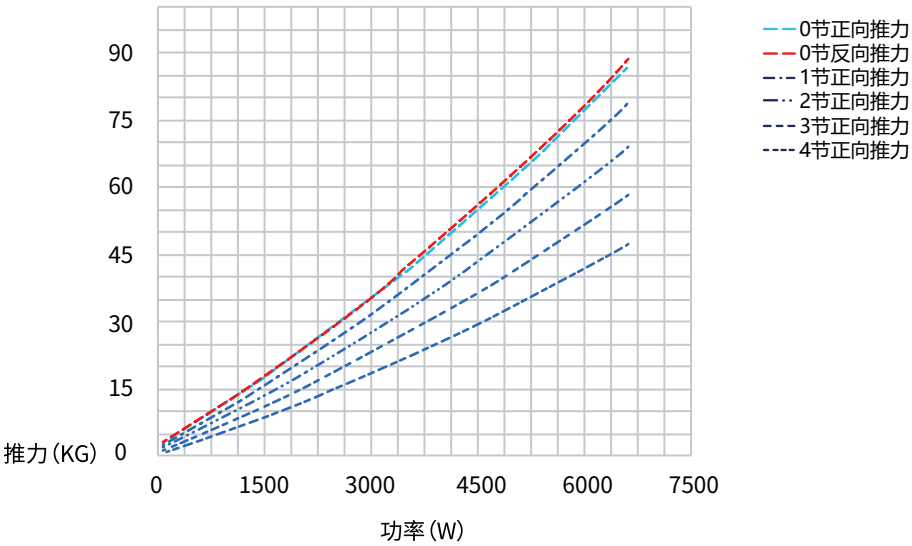
注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

推力曲线

推力与转速关系表1



推力与输入功率关系表2



T2040S 推进器

* 功率 6.5 KW 向前推力 95 KG 向后推力 95 KG

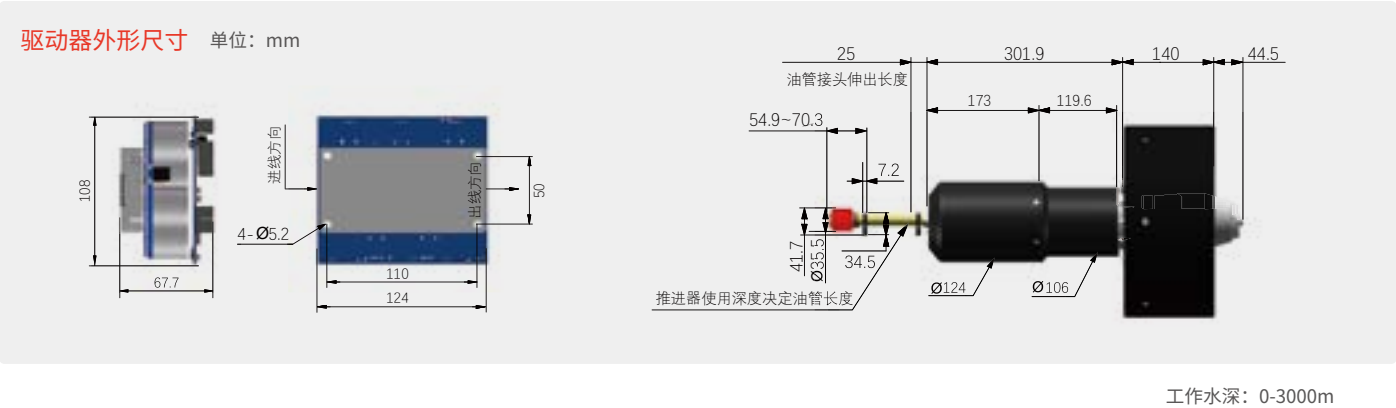
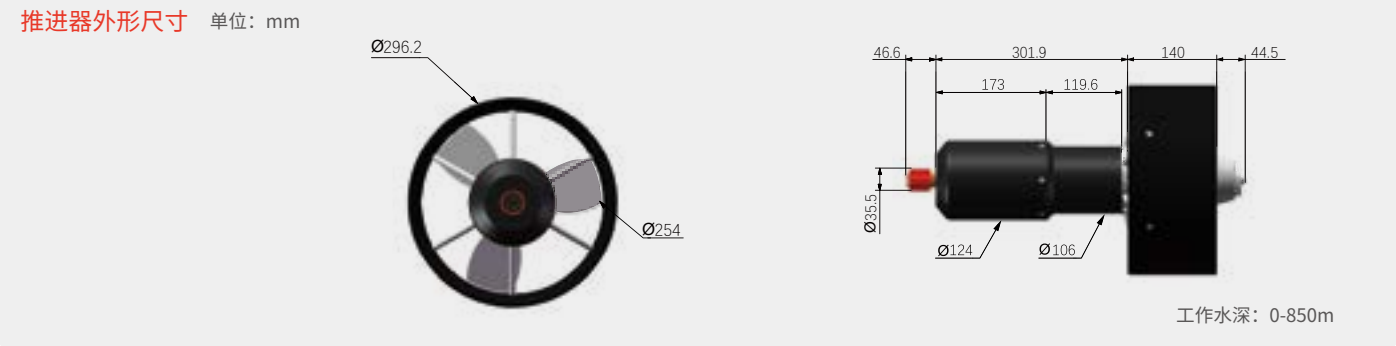
- 适用于小型 ROV 或 φ300mm 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 ±10rpm。



技术参数

常用型号

额定转速：	1600r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	260VDC/300VDC/330VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋 ⌚ 右旋 ⌚	信号电源：	12VDC(±5%) ， ≤ 210mA
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	黑色
温度：	储存温度：-40~70℃， 工作温度：-5~40℃	控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN

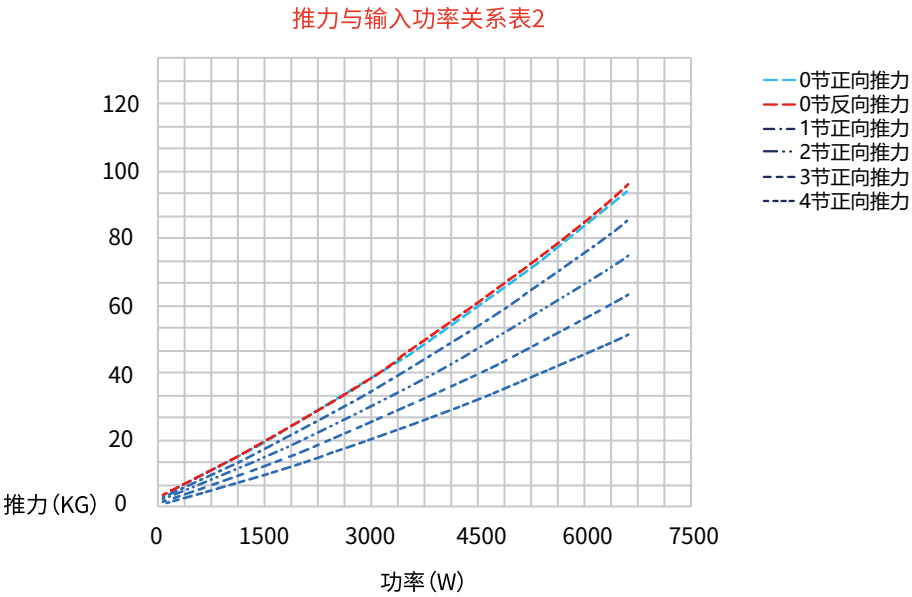
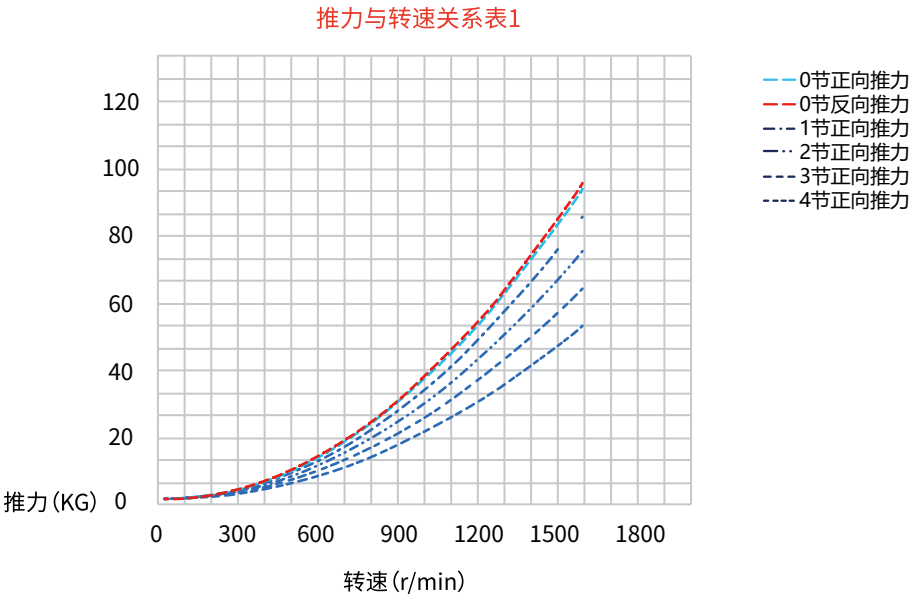


选型参数

工作水深	外形尺寸（mm）	长度（mm）	空中重量（kg）	水中重量（kg）	连接器型号	可选电压等级
0-850 & 0-1500	φ296.2	422~533	13.3~16.7	8.5~10.3	MCBH12M	260~330VDC
0-3000 & 0-6000	φ296.2	511.4	16.8~18.5	10.1~11.8	MCPBOF12M	油管外径 3/4"
全海深	φ296.2	393~511	14.7~18.5	9.2~11.8	PBOF8M	油管弯曲外径 3"

注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

推力曲线



TD2020 推进器

* 功率 6.5 KW 向前推力 115 KG 向后推力 53 KG

- 适用于小型 ROV 或 φ300mm 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 ±10rpm。

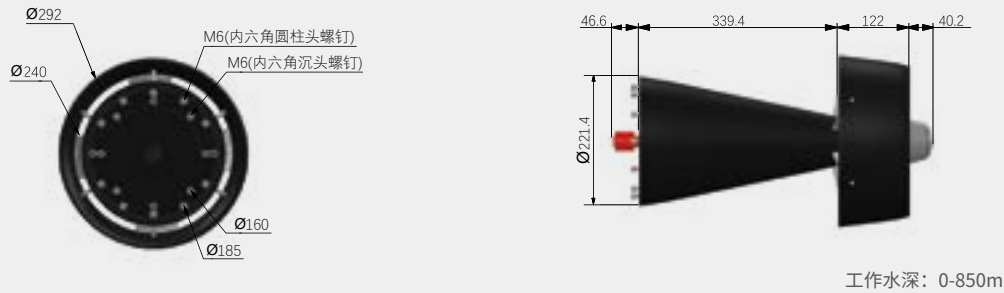


技术参数

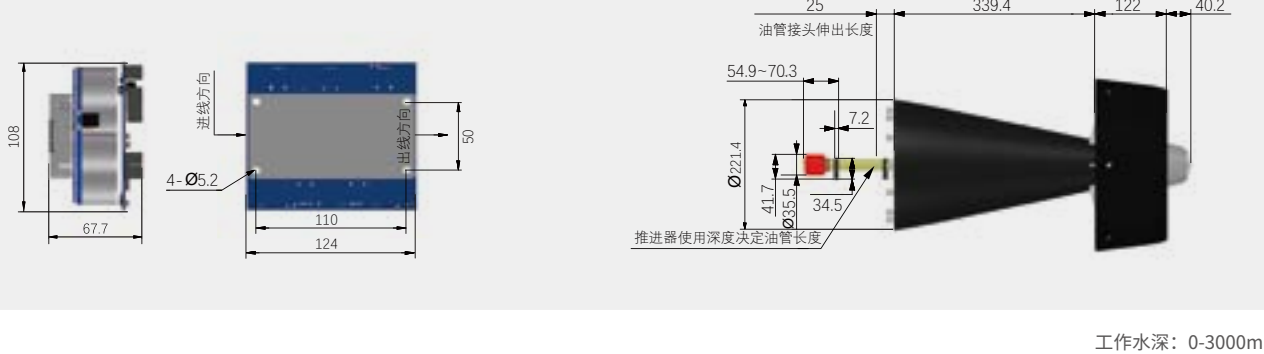
常用型号

额定转速：	1600r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	260VDC/300VDC/330VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋 ⚙ 右旋 ⚙	信号电源：	12VDC(±5%) ， ≤ 210mA
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	黑色
温度：	储存温度：-40~70℃， 工作温度：-5~40℃	控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN

推进器外形尺寸 单位：mm



驱动器外形尺寸 单位：mm



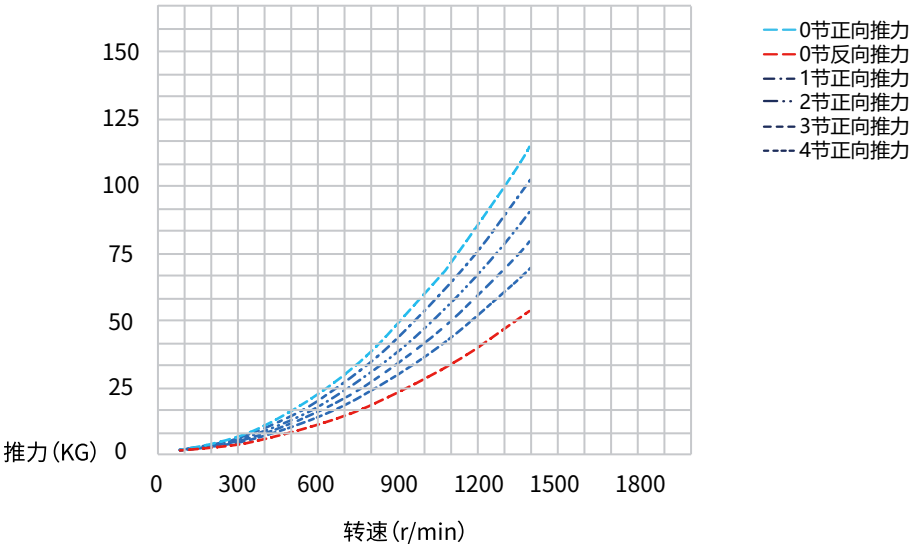
选型参数

工作水深	外形尺寸（mm）	长度（mm）	空中重量（kg）	水中重量（kg）	连接器型号	可选电压等级
0-850 & 0-1500	φ292	436~548	15.2~26.7	10~22.7	MCBH12M	260~330VDC
0-3000 & 0-6000	φ292	526.7	23.3~29	14.1~19.8	MCPBOF12M	油管外径 3/4"
全海深	φ292	407.2~526.7	17~29	11.1~19.8	PBOF8M	油管弯曲外径 3"

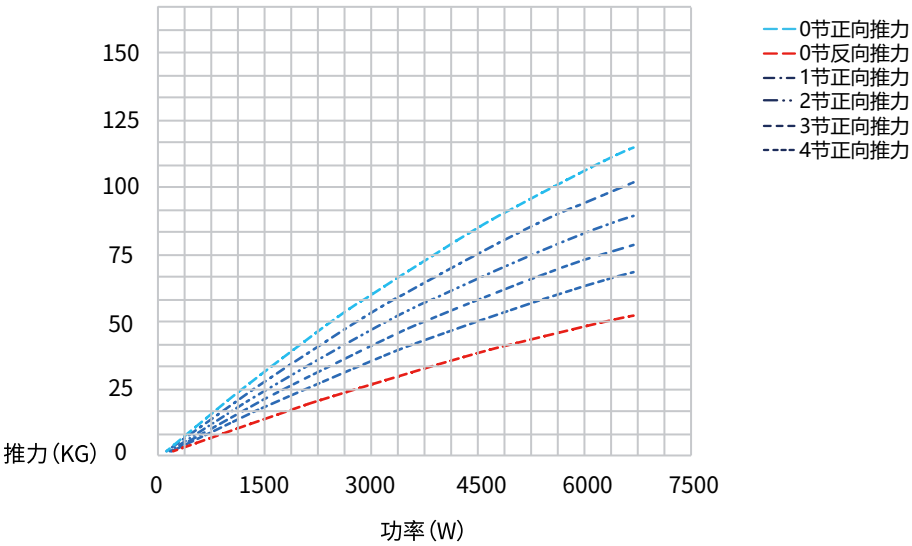
注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

推力曲线

推力与转速关系表1



推力与输入功率关系表2



T8060 推进器

＊ 功率 12.5 KW 向前推力 236 KG 向后推力 236 KG

- 适用于小型 ROV 或 $\varphi 300\text{mm}$ 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 $\pm 10\text{rpm}$ 。

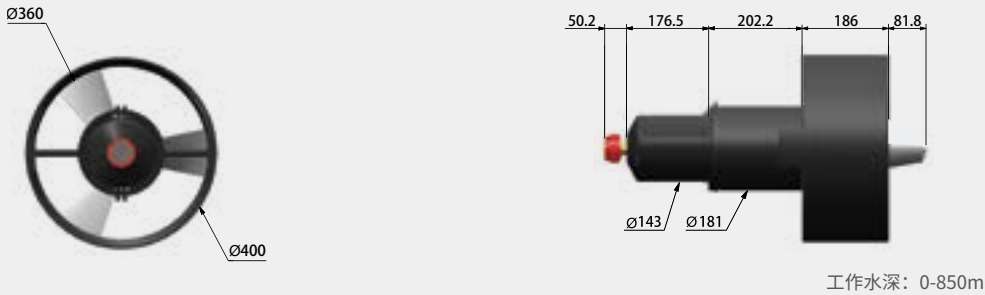


技术参数

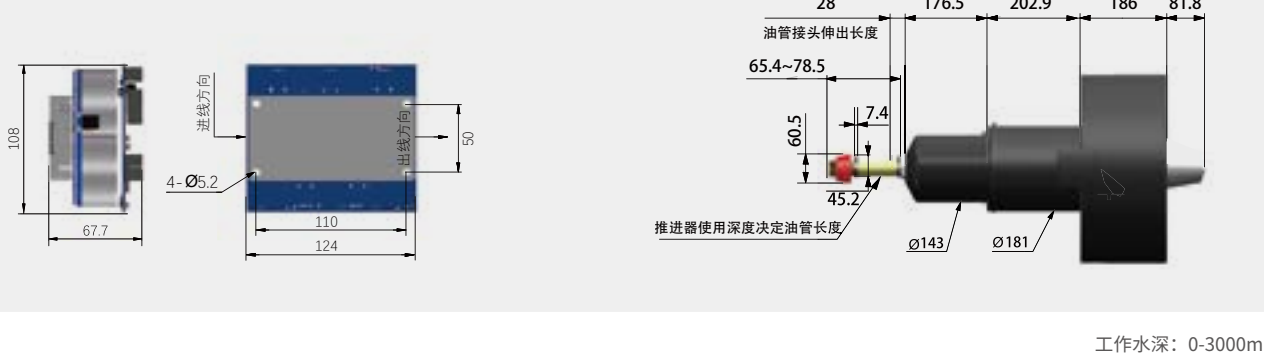
常用型号

额定转速：	1127r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	300VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋 ⌚ 右旋 ⌚	信号电源：	12VDC($\pm 5\%$) ， $\leq 210\text{mA}$
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	黑色
温度：	储存温度：-40~70℃， 工作温度：-5~40℃	控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN

推进器外形尺寸 单位：mm



驱动器外形尺寸 单位：mm



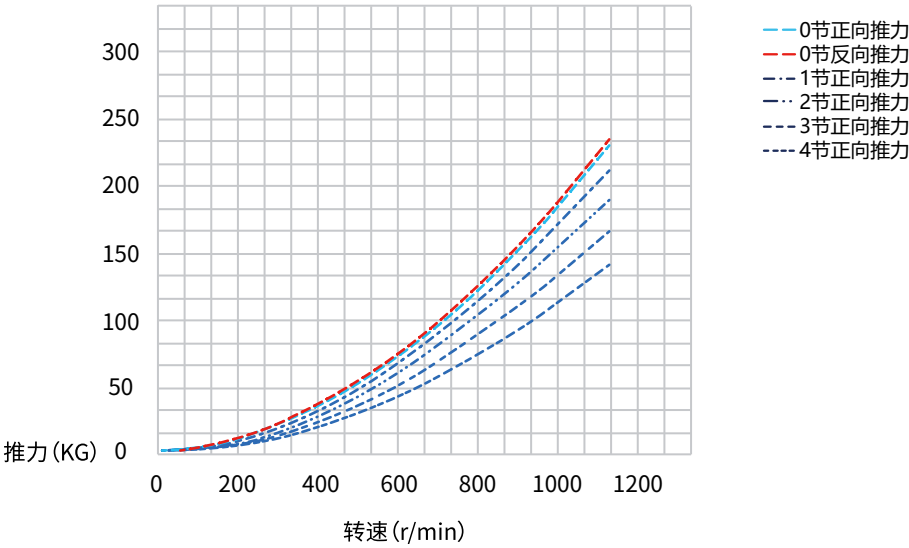
选型参数

工作水深	外形尺寸（mm）	长度（mm）	空中重量（kg）	水中重量（kg）	连接器型号	可选电压等级
0-850 & 0-1500	Φ400	556~697	37~44	21~27	BH12M	300VDC
0-3000 & 0-6000	Φ400	675	41.6~46.2	22.5~27.2	PBOF12M	油管外径 3/4"
全海深	Φ400	526	38.5~43	21.2~25.7	PBOF16M	油管弯曲外径 3"

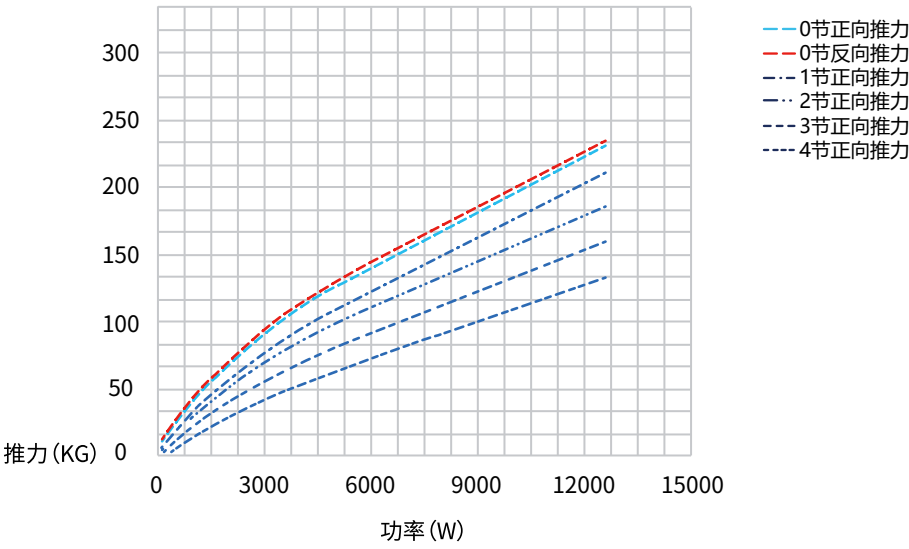
注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

推力曲线

推力与转速关系表1



推力与输入功率关系表2



R21 轮缘推进器

* 功率 350 W 向前推力 5.5 KG 向后推力 5.5 KG

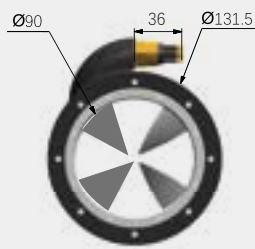
- 适用于小型 ROV 或 φ300mm 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 ±10rpm。



技术参数 常用型号

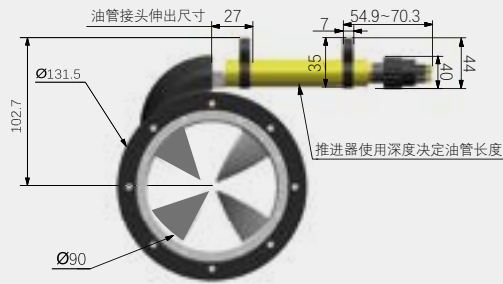
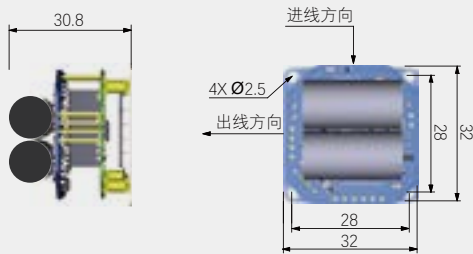
额定转速：	1730r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	48VDC/72VDC/100VDC/150VDC /200VDC/240VDC/300VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋 ⌚ 右旋 ⌚	信号电源：	12VDC(±5%) ， ≤ 210mA
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	黑色
温度：	储存温度：-40~70℃， 工作温度：-5~40℃	控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN

推进器外形尺寸 单位：mm



工作水深：0-850m

驱动器外形尺寸 单位：mm



工作水深：0-3000m

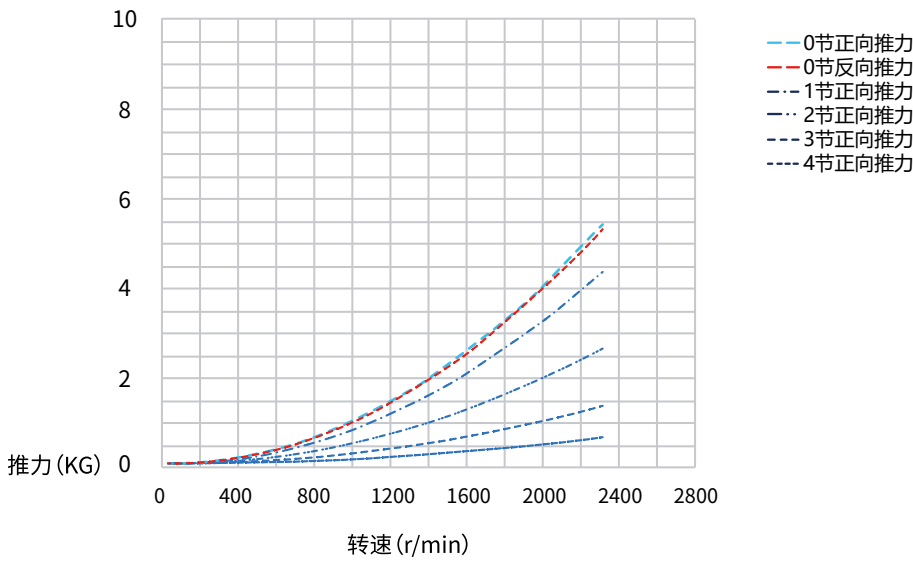
选型参数

工作水深	外形尺寸（mm）	长度（mm）	空中重量（kg）	水中重量（kg）	连接器型号	可选电压等级
0-850 & 0-1500	φ131.5	63	2.0~2.5	1.5~2.0	MCBH8M	48~300VDC
0-3000 & 0-6000	φ131.5	63	2.7	2.1	MCPBOF8M	油管外径 3/4"
全海深	φ131.5	63	2.7	2.1	PBOF8M	油管弯曲外径 3"

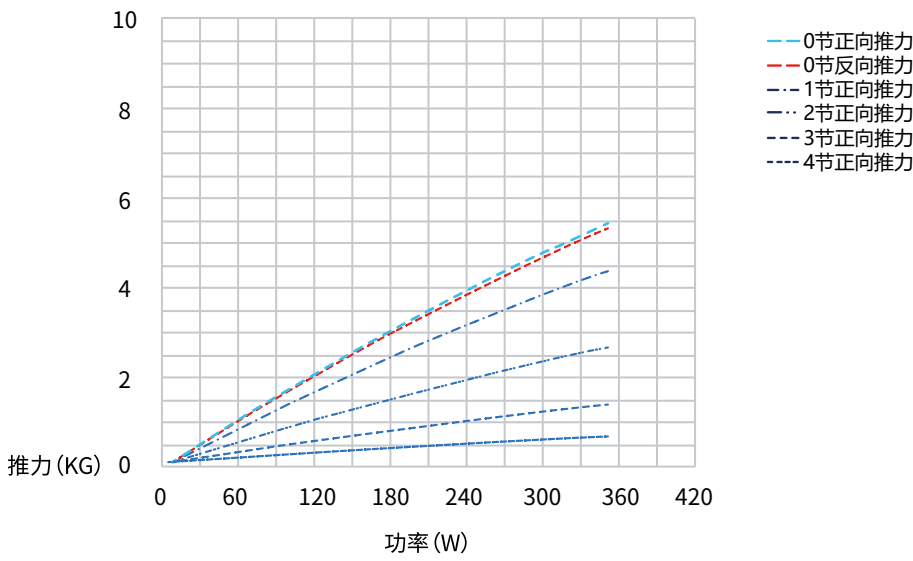
注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

推力曲线

推力与转速关系表1



推力与输入功率关系表2



R31 轮缘推进器

* 功率 2 kW 向前推力 25 KG 向后推力 25 KG

- 适用于小型 ROV 或 φ300mm 以上 AUV 设计的辅助推进设备。
- 其螺旋叶对称且正反推力相等，在槽道内进行垂直和水平的辅助推进时表现得非常出色。
- 在各种水下机器人领域得到了广泛的应用。
- 优化了在轴承材料的选择、反电动势的控制、各种保护功能以及内部斜率控制。
- 转速闭环功能是一大亮点，转速精度达到 ±10rpm。



技术参数

常用型号

额定转速：	3600r/min	密封形式：	零渗透磁耦合旋转密封结构
额定电压：	48VDC/72VDC/100VDC/150VDC /200VDC/240VDC/300VDC	工作水深：	0-850/0-1500/0-3000/0-6000/ 全海深 工作水深 >1500. 充油密封
电机仓：	铝合金（0-850m） / 钛合金	驱动器：	内置（0-1500m） / 外置
旋转方向：	左旋 ⌚ 右旋 ⌚	信号电源：	12VDC(±5%) ， ≤ 210mA
螺旋桨材质：	不锈钢	导流罩：	黑色
温度：	储存温度：-40~70℃， 工作温度：-5~40℃	控制方式 / 转速反馈：	模拟电压（脉冲反馈 / 模拟量电压反馈） PPM RS485 CAN

推进器外形尺寸 单位：mm

工作水深：0-850m

驱动器外形尺寸 单位：mm

工作水深：0-3000m

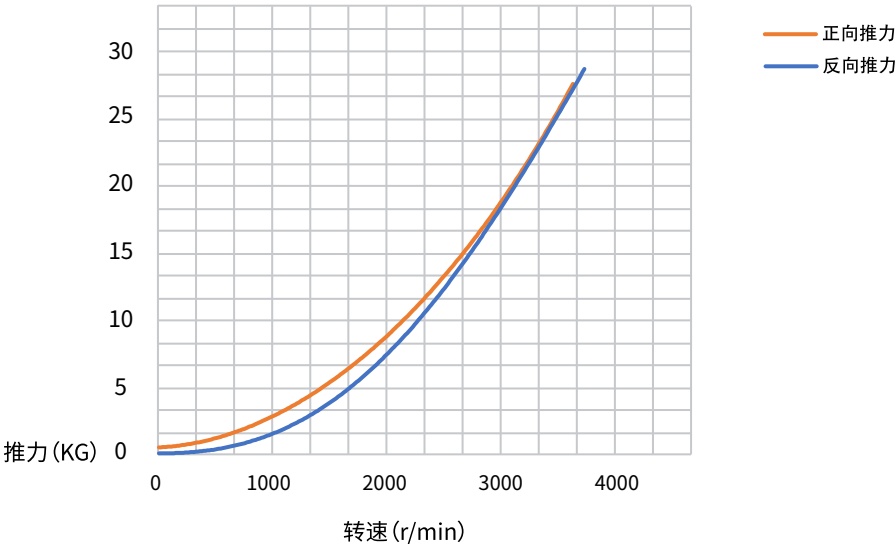
选型参数

工作水深	外形尺寸（mm）	长度（mm）	空中重量（kg）	水中重量（kg）	连接器型号	可选电压等级
0-850 & 0-1500	φ138	86	/	/	MCBH8M	48~300VDC
0-3000 & 0-6000	φ138	86	3.4	/	MCPBOF8M	油管外径 3/4"
全海深	/	/	/	/	/	油管弯曲外径 3"

注：充油补偿产品的重量变化受油管长度影响，详细请咨询技术人员。

推力曲线

推力与转速关系表1



推力与输入功率关系表2

